

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number : 11-038949

(43)Date of publication of application : 12.02.1999

(51)Int.Cl.

G09G 5/00

G09G 5/00

G06F 3/033

G09G 5/08

(21)Application number : 09-189990

(71)Applicant : SONY CORP

(22)Date of filing : 15.07.1997

(72)Inventor : REKIMOTO JIYUNICHI
MATSUSHITA NOBUYUKI

(54) PLOTTING DEVICE, PLOTTING METHOD, AND RECORDING MEDIUM

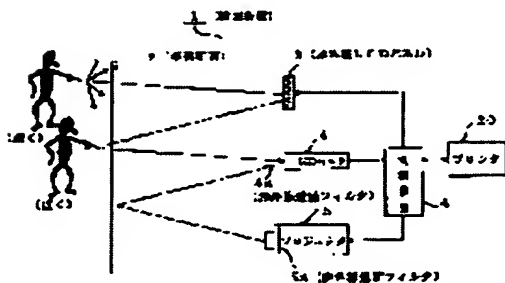
(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a plotting system that can perform plotting by various operations.

SOLUTION: This device is provided with an infrared LED panel 3 irradiating steadily the back surface side of a semi-transparent surface 2 with infrared-rays, a CCD camera 4 imaging only infrared-rays made incident from a semi-transparent surface 2 side, and a projector 5 projection-displaying a picture (include no infrared rays) for a semi-transparent surface 2.

Since when a user performs operation on the front surface side of a semi-transparent surface 2, reflected infrared ray quantity is varied, in a control device 6, after variation of reflected light quantity is detected as detected picture information based on an image pickup signal of the CCD camera 4, a control, by which plotting processing is performed while a plotting picture

is displayed on a semi-transparent surface is performed conforming to operation information obtained based on this picture information. In this case, as an operating method, a method in which detected picture information is varied by reflection of infrared-rays may be adopted, and plotting can be performed by various operating methods.



*** NOTICES ***

JPO and INPIT are not responsible for any damages caused by the use of this translation.

1. This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.
2. **** shows the word which can not be translated.
3. In the drawings, any words are not translated.

CLAIMS

[Claim(s)]

[Claim 1] Drawn image generation processing in which the following is prepared for and the above-mentioned control processing means generates a drawn image based on the above-mentioned operation information, A drawing device characterized by what is constituted so that display control to the above-mentioned projection display means for the projection display of the drawn image obtained by this drawn image generation processing to be carried out to a translucent face may be performed.

A translucent face.

An imaging means which regards as an image only a predetermined light or electromagnetic waves of a wavelength band region which enter from the direction of the above-mentioned translucent face side.

A control processing means which performs necessary control management based on operation information which generated picture information for detection in which operation given to the above-mentioned translucent face is reflected based on an imaging signal inputted from the above-mentioned imaging means, and was identified based on this picture information for detection.

A projection display means by which a picture by visible light which does not include a wavelength band region of light which the above-mentioned imaging means should picturize, or electromagnetic waves is established to the above-mentioned translucent face so that a projection display is possible.

[Claim 2] The drawing device according to claim 1 provided with a radiation means which radiates regularly a predetermined light or electromagnetic waves of a wavelength band region which the above-mentioned imaging means should televise to the above-mentioned translucent face.

[Claim 3] The drawing device according to claim 1, wherein the above-mentioned control processing means is constituted based on tab-control-specification information on an n (n is natural number) individual which recognizes tab-control-specification information as the above-mentioned operation information, and is different, respectively so that execution of processing for drawing a figure of n square shape is possible.

[Claim 4] The drawing device according to claim 1, wherein the above-mentioned control processing means is constituted so that execution of processing for drawing as tab-control-specification information is recognized as the above-mentioned operation information and a moving track of this tab-control-specification information is followed is possible.

[Claim 5]The drawing device according to claim 1, wherein the above-mentioned control processing means is constituted so that execution of processing which recognizes position information on two points obtained as the above-mentioned operation information as a position of one pair of diagonal points, and draws a quadrangle based on position information on one pair of these diagonal points is possible.

[Claim 6]After recognition of the above-mentioned control processing means is enabled by making into angle information specific picture shape in picture information for detection detected as the above-mentioned operation information corresponding to each of the one above-mentioned pair of diagonal points, The drawing device according to claim 5 constituting so that execution of processing which sets up a vertical angle based on this angle information, and draws a quadrangle is possible.

[Claim 7]The above-mentioned control processing means recognizes position information on two points obtained as the above-mentioned operation information as two points of triangular both ends of one side, and. Position information which recognizes specific picture shape in picture information for detection detected respectively corresponding to position information on two points of both ends of one side of the above-mentioned triangle at this time as angle information, and is made into two points of both ends of one side of the above-mentioned triangle, The drawing device according to claim 1 constituting so that processing which draws a triangle based on an angle of both ends of one side set up based on the above-mentioned angle information can be performed.

[Claim 8]The above-mentioned control processing means sets up position information on two points obtained as the above-mentioned operation information as both ends of a major axis of an ellipse form, or a minor axis, and. Position information on two points which set up curvature of an ellipse form based on specific picture shape in picture information for detection detected respectively corresponding to position information on the two above-mentioned point at this time, and are made into both ends of a major axis of the above-mentioned ellipse type, or a minor axis, The drawing device according to claim 1 constituting so that processing which draws an ellipse form based on setup information of the above-mentioned curvature can be performed.

[Claim 9]Recognition of the above-mentioned control processing means is enabled as tab-control-specification information on a drawn image as a curve or a straight line, and position information acquired as the above-mentioned operation information. Setting out of direction information is enabled based on specific picture shape in picture information for detection detected corresponding to the above-mentioned position information at this time, The drawing device according to claim 1 constituting based on change of a movement zone of the above-mentioned tab-control-specification information, and the above-mentioned direction information like [so that execution of drawing processing which changes about the above-mentioned curve or a straight line is possible].

[Claim 10]When shape of a drawn image which drew according to the above-mentioned operation information corresponded to specified shape specified beforehand and it distinguishes, the above-mentioned control processing means, The drawing device according to claim 1 which creating a predetermined picture, and constituting so that control for carrying out a projection display by the above-mentioned projection display means may be performed.

[Claim 11]When size of operation information pictures recognized as operation information in the above-mentioned picture information for detection is below predetermined, the above-mentioned control processing means, Drawing is made to be performed to a position on a translucent face corresponding to a position specified with these operation information pictures, and when size of the above-mentioned operation information pictures is more than predetermined, The drawing device according to claim 1 characterized by performing drawing processing and display control to the above-mentioned projection display means so that an initial picture beforehand set up to a position on a translucent face corresponding to a position specified with these operation information pictures may be displayed.

[Claim 12]Imaging operation which regards as an image only a predetermined light or electromagnetic waves of a wavelength band region which enter from the direction of the translucent face side, Necessary control management performed based on operation information which generated picture information for detection in which operation given to the above-mentioned translucent face is reflected based on an imaging signal acquired by the above-mentioned imaging operation, and was identified based on this picture information for detection, By a basis constituted so that a picture by visible light which does not include a wavelength band region of light which should be picturized as the above-mentioned imaging operation, or electromagnetic waves might be performed with projection display operation to the above-mentioned translucent face, are a drawing method for drawing and as the above-mentioned control management, A drawing method constituting drawn image generation processing which generates a drawn image based on the above-mentioned operation information, and display control for making the above-mentioned translucent face carry out the projection display of the drawn image obtained by the above-mentioned drawn image generation processing so that execution is possible.

[Claim 13]The drawing method according to claim 12 constituting so that execution of processing which forms a drawn image as recognizes tab-control-specification information as the above-mentioned operation information and follows a moving track of this tab-control-specification information as the above-mentioned drawn image generation processing is possible.

[Claim 14]The drawing method according to claim 12 constituting based on tab-control-specification information on an n (n is natural number) individual which recognizes tab-control-specification information as the above-mentioned operation information, and is different as the above-mentioned drawn image generation processing, respectively so that execution of processing for drawing a figure of n square shape is possible.

[Claim 15]The drawing method according to claim 12 constituting so that execution of processing which recognizes position information on two points obtained as the above-mentioned operation information as a position of one pair of diagonal points as the above-mentioned drawn image generation processing, and forms a square drawn image based on position information on one pair of these diagonal points is possible.

[Claim 16]After recognition is made possible by making into angle information specific picture shape in picture information for detection detected as the above-mentioned operation information as the above-mentioned drawn image generation processing corresponding to each of the one above-mentioned pair of diagonal points, The drawing method according to claim 15 constituting so that execution of processing which sets up a vertical angle based on this angle information, and forms a square drawn image is possible.

[Claim 17]As the above-mentioned drawn image generation processing, recognize position information on two points obtained as the above-mentioned operation information as two points of triangular both ends of one side, and. Position information which recognizes specific picture shape in picture information for detection detected respectively corresponding to position information on two points of both ends of one side of the above-mentioned triangle at this time as angle information, and is made into two points of both ends of one side of the above-mentioned triangle, The drawing method according to claim 12 constituting so that processing which forms a triangular drawn image based on an angle of both ends of one side set up based on the above-mentioned angle information can be performed.

[Claim 18]As the above-mentioned drawn image generation processing, set up position information on two points obtained as the above-mentioned operation information as both ends of a major axis of an ellipse form, or a minor axis, and. Position information on two points which set up curvature of an ellipse form based on specific picture shape in picture information for detection detected respectively corresponding to position information on the two above-mentioned point at this time, and are made into both ends of a major axis of the above-mentioned ellipse type, or a minor axis, The drawing method according to claim 12 constituting so that processing which forms a drawn image of an ellipse form based on setup information of the above-mentioned curvature can be performed.

[Claim 19]Tab-control-specification information recognition processing in which position information acquired as the above-mentioned operation information is recognized as the above-mentioned drawn image generation processing as tab-control-specification information on a drawn image as a curve or a straight line, Direction information setting processing which sets up direction information based on specific picture shape in picture information for detection detected corresponding to the above-mentioned position information, The drawing method according to claim 12 constituting based on change of a movement zone of the above-mentioned tab-control-specification information, and the above-mentioned direction information so that execution of drawing processing which changes about the above-mentioned curve or a straight line is possible.

[Claim 20]A predetermined picture is generated, when shape of a drawn image which drew as display control about the above-mentioned projection display operation according to the above-mentioned operation information corresponded to specified shape specified beforehand and it distinguishes, The drawing method according to claim 12 constituting so that processing for the projection display of this generated picture to be carried out may be performed.

[Claim 21]When size of operation information pictures recognized as operation information in the above-mentioned picture information for detection is below predetermined, Drawing is made to be performed to a position on a translucent face corresponding to a position specified with these operation information pictures, and when size of the above-mentioned operation information pictures is more than predetermined, The drawing method according to claim 12 characterized by performing display control about drawn image generation processing and the above-mentioned projection display operation so that an initial picture beforehand set up to a position on a translucent face corresponding to a position specified with these operation information pictures may be displayed.

[Claim 22]A translucent face.

An imaging means which regards as an image only a predetermined light or electromagnetic waves of a wavelength band region which enter from the direction of the above-mentioned translucent face side, Based on an imaging signal inputted from the above-mentioned imaging means, picture information for detection in which operation given to the above-mentioned translucent face is reflected is generated, A projection display means by which a picture by visible light which does not include a wavelength band region of light which a control processing means which performs necessary control management based on operation information identified based on this picture information for detection, and the above-mentioned imaging means should picturize, or electromagnetic waves is established to the above-mentioned translucent face so that a projection display is possible.

As a program which is the recording medium provided with the above and makes the above-mentioned control processing means perform the above-mentioned necessary control management, A program for drawing for enabling execution of drawn image generation processing which generates a drawn image based on the above-mentioned operation information, and display control to the above-mentioned projection display means for making the above-mentioned translucent face carry out the projection display of the drawn image obtained by this drawn image generation processing is stored.

[Claim 23]The recording medium according to claim 22, wherein a program for drawing for enabling execution of processing which forms a drawn image as recognizes tab-control-specification information as the above-mentioned operation information and follows a moving track of this tab-control-specification information as the above-mentioned drawn image generation processing is stored.

[Claim 24]As the above-mentioned drawn image generation processing, tab-control-specification information is recognized as the above-mentioned operation information, The recording medium according to claim 22, wherein a program for drawing for enabling execution of processing for drawing a figure of n square shape based on tab-control-specification information on an n (n is natural number) individual different, respectively is stored.

[Claim 25]As the above-mentioned drawn image generation processing, position information on two points simultaneously obtained as the above-mentioned operation information is recognized as a position of one pair of diagonal points, The recording medium according to claim 22, wherein a program for drawing for enabling execution of processing which forms a square drawn image based on position information on one pair of these diagonal points is stored.

[Claim 26]After recognition is made possible by making into angle information specific picture shape in picture information for detection detected as the above-mentioned operation information as the above-mentioned drawn image generation processing corresponding to each of the one above-mentioned pair of diagonal points, The recording medium according to claim 25, wherein a program for drawing for enabling execution of processing which sets up a vertical angle based on this angle information, and forms a square drawn image is stored.

[Claim 27]As the above-mentioned drawn image generation processing, recognize position information on two points obtained as the above-mentioned operation information as two points of triangular both ends of one side, and. Position information which recognizes specific picture shape in picture information for detection detected respectively corresponding to position information on two points of both ends of one side of the above-

mentioned triangle at this time as angle information, and is made into two points of both ends of one side of the above-mentioned triangle, The recording medium according to claim 22, wherein a program for drawing for enabling execution of processing which forms a triangular drawn image based on an angle of both ends of one side set up based on the above-mentioned angle information is stored.

[Claim 28]As the above-mentioned drawn image generation processing, set up position information on two points obtained as the above-mentioned operation information as both ends of a major axis of an ellipse form, or a minor axis, and. Position information on two points which set up curvature of an ellipse form based on specific picture shape in picture information for detection detected respectively corresponding to position information on the two above-mentioned point at this time, and are made into both ends of a major axis of the above-mentioned ellipse type, or a minor axis; The recording medium according to claim 22, wherein a program for drawing for enabling execution of processing which forms a drawn image of an ellipse form based on setup information of the above-mentioned curvature is stored.

[Claim 29]As the above-mentioned drawn image generation processing, recognize position information acquired as the above-mentioned operation information as tab-control-specification information on a drawn image as a curve or a straight line, and. Processing which sets up direction information based on specific picture shape in picture information for detection detected corresponding to the above-mentioned position information, The recording medium according to claim 22, wherein a program for drawing for enabling execution of drawing processing which changes about the above-mentioned curve or a straight line based on change of a movement zone of the above-mentioned tab-control-specification information and the above-mentioned direction information is stored.

[Claim 30]A predetermined picture is generated, when shape of a drawn image which drew as display control to the above-mentioned projection display means according to the above-mentioned operation information corresponded to specified shape specified beforehand and it distinguishes, The recording medium according to claim 22, wherein a program for drawing for enabling execution of processing for the projection display of this generated picture to be carried out by the above-mentioned projection display means is stored.

[Claim 31]When size of operation information pictures recognized as operation information in the above-mentioned picture information for detection is below predetermined, Draw to a position on a translucent face corresponding to a position specified with these operation information pictures, and when size of the above-mentioned operation information pictures is more than predetermined, In order to display an initial picture beforehand set up to a position on a translucent face corresponding to a position specified with these operation information pictures, The recording medium according to claim 22, wherein a program for drawing whose execution of drawn image generation processing and display control to a projection display means is enabled is stored.

(19)日本国特許庁 (J P)

(12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-38949

(43)公開日 平成11年(1999) 2月12日

(51)Int.Cl.^a

G 0 9 G 5/00

識別記号

5 1 0

5 5 0

G 0 6 F 3/033

3 5 0

G 0 9 G 5/08

F I

G 0 9 G 5/00

5 1 0 H

5 5 0 C

G 0 6 F 3/033

3 5 0 G

G 0 9 G 5/08

T

審査請求 未請求 請求項の数31 O L (全 25 頁)

(21)出願番号

特願平9-189990

(22)出願日

平成9年(1997) 7月15日

(71)出願人 000002185

ソニー株式会社

東京都品川区北品川6丁目7番35号

(72)発明者 層本 純一

東京都品川区東五反田3丁目14番13号 株式会社ソニーコンピュータサイエンス研究所内

(72)発明者 松下 伸行

神奈川県横浜市保土ケ谷区星川2-16-1-1017

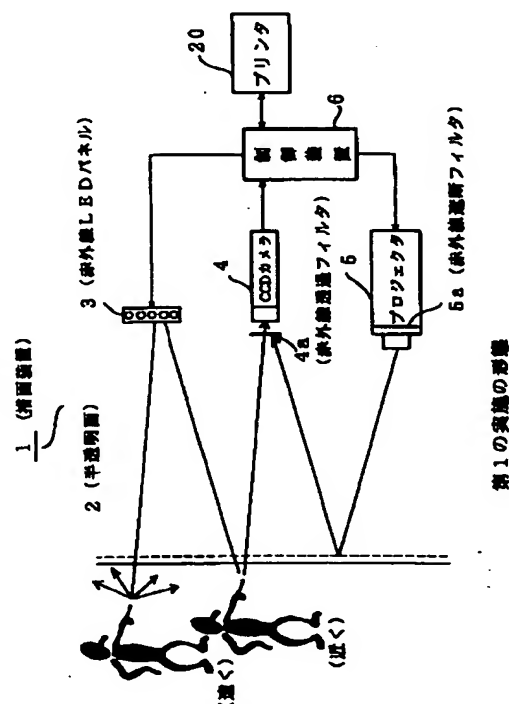
(74)代理人 弁理士 脇 篤夫 (外1名)

(54)【発明の名称】 描画装置、描画方法及び記録媒体

(57)【要約】

【課題】 多様な操作により描画を行うことのできる描画システムの提供。

【解決手段】 半透明面2の背面側に対して、赤外線光を定常的に照射する赤外線LEDパネル3と、半透明面2側から入射してくる赤外線光のみを撮像するCCDカメラ4と、半透明面2に対して画像(赤外線光は含まない)を投影表示するプロジェクタ5を設ける。ユーザが半透明面2の前面側で操作を行うと赤外線反射光量が変わるので、制御装置6では、CCDカメラ4の撮像信号に基づいて上記反射光量の変化を検出画像情報として捉えた上で、この画像情報に基づいて得られる操作情報に従って、例えば描画処理を行うと共に描画画像を半透明面2に対して表示する制御を実行する。この場合、操作方法としては赤外線光の反射によって検出画像情報に変化が現れるような形態をとればよく、多様な操作方法による描画が可能となる。



【特許請求の範囲】

【請求項 1】 半透明面と、

上記半透明面側の方向から入射する所定の波長帯域の光又は電磁波のみを像として捉える撮像手段と、

上記撮像手段から入力された撮像信号に基づいて、上記半透明面に対して与えられた操作が反映される検出用画像情報を生成し、この検出用画像情報に基づいて識別した操作情報に基づいて所要の制御処理を実行する制御処理手段と、

上記撮像手段が撮像すべき光又は電磁波の波長帯域を含まない可視光による画像を上記半透明面に対して投影表示可能に設けられる投影表示手段とを備え、

上記制御処理手段は、上記操作情報に基づいて描画画像を生成する描画画像生成処理と、この描画画像生成処理によって得られた描画画像が半透明面に投影表示されるための上記投影表示手段に対する表示制御とを実行するように構成されている、

ことを特徴とする描画装置。

【請求項 2】 上記撮像手段が受像すべき所定の波長帯域の光又は電磁波を上記半透明面に対して定常的に輻射する輻射手段を備えていることを特徴とする請求項 1 に記載の描画装置。

【請求項 3】 上記制御処理手段は、上記操作情報として位置指定情報を認識し、それぞれ異なる n (n は自然数) 個の位置指定情報に基づいて、 n 角形の図形を描画するための処理を実行可能に構成されていることを特徴とする請求項 1 に記載の描画装置。

【請求項 4】 上記制御処理手段は、上記操作情報として位置指定情報を認識し、この位置指定情報の移動軌跡に従うようにして描画するための処理を実行可能に構成されていることを特徴とする請求項 1 に記載の描画装置。

【請求項 5】 上記制御処理手段は、上記操作情報として得られた 2 地点の位置情報を 1 対の対角点の位置として認識し、この 1 対の対角点の位置情報に基づいて四角形を描画する処理を実行可能に構成されていることを特徴とする請求項 1 に記載の描画装置。

【請求項 6】 上記制御処理手段は、上記操作情報として上記 1 対の対角点のそれぞれに対応して検出された検出用画像情報内の特定の画像形状を角度情報として認識可能とされ、この角度情報に基づいて対角を設定して四角形を描画する処理を実行可能に構成されていることを特徴とする請求項 5 に記載の描画装置。

【請求項 7】 上記制御処理手段は、上記操作情報として得られた 2 地点の位置情報を三角形の一辺の両端の 2 点として認識すると共に、このときに上記三角形の一辺の両端の 2 点の位置情報にそれぞれ対応して検出された検出用画像情報内の特定の画像形状を角度情報として認識し、

上記三角形の一辺の両端の 2 点とされる位置情報と、上

記角度情報とに基づいて設定した一辺の両端の角度とに基づいて三角形を描画する処理を実行可能に構成されていることを特徴とする請求項 1 に記載の描画装置。

【請求項 8】 上記制御処理手段は、上記操作情報として得られた 2 地点の位置情報を楕円形の長径又は短径の両端として設定すると共に、このときに上記 2 地点の位置情報にそれぞれ対応して検出された検出用画像情報内の特定の画像形状に基づいて楕円形の曲率を設定し、

上記楕円形の長径又は短径の両端とされる 2 地点の位置情報と、上記曲率の設定情報とに基づいて楕円形を描画する処理を実行可能に構成されていることを特徴とする請求項 1 に記載の描画装置。

【請求項 9】 上記制御処理手段は、上記操作情報として得られた位置情報を曲線又は直線としての描画画像上における位置指定情報として認識可能とされ、このときに上記位置情報に対応して検出された検出用画像情報内の特定の画像形状に基づいて方向情報を設定可能とされ、

上記位置指定情報の移動位置及び上記方向情報の変化に基づいて、上記曲線又は直線について変形を行う描画処理を実行可能に構成されていることを特徴とする請求項 1 に記載の描画装置。

【請求項 10】 上記制御処理手段は、上記操作情報に従って描画した描画画像の形状が予め規定された所定形状に該当すると判別した場合には、所定の画像を作成して、上記投影表示手段により投影表示させるための制御を実行するように構成されていることを特徴とする請求項 1 に記載の描画装置。

【請求項 11】 上記制御処理手段は、上記検出用画像情報内において操作情報として認識される操作情報画像のサイズが所定以下である場合には、この操作情報画像により指定される位置に対応する半透明面上の位置に対して描画が行われるようにし、上記操作情報画像のサイズが所定以上である場合には、この操作情報画像により指定される位置に対応する半透明面上の位置に対して予め設定された初期画像が表示されるように、描画処理及び上記投影表示手段に対する表示制御を実行することを特徴とする請求項 1 に記載の描画装置。

【請求項 12】 半透明面側の方向から入射する所定の波長帯域の光又は電磁波のみを像として捉える撮像動作と、

上記撮像動作により得られる撮像信号に基づいて、上記半透明面に対して与えられた操作が反映される検出用画像情報を生成し、この検出用画像情報に基づいて識別した操作情報に基づいて実行される所要の制御処理と、

上記撮像動作として撮像すべき光又は電磁波の波長帯域を含まない可視光による画像を上記半透明面に対して投

10

20

30

40

50

影表示動作と実行させるように構成したもとで描画を行うための描画方法であって、

上記制御処理として、

上記操作情報に基づいて描画画像を生成する描画画像生成処理と、

上記描画画像生成処理によって得られた描画画像を上記半透明面に投影表示させるための表示制御と、

を実行可能に構成したことを特徴とする描画方法。

【請求項 13】 上記描画画像生成処理として、上記操作情報として位置指定情報を認識し、この位置指定情報の移動軌跡に従うようにして描画画像を形成する処理を実行可能に構成されていることを特徴とする請求項 12 に記載の描画方法。

【請求項 14】 上記描画画像生成処理として、上記操作情報として位置指定情報を認識し、それぞれ異なる n (n は自然数) 個の位置指定情報に基づいて、 n 角形の図形を描画するための処理を実行可能に構成されていることを特徴とする請求項 12 に記載の描画方法。

【請求項 15】 上記描画画像生成処理として、上記操作情報として得られた 2 地点の位置情報を 1 対の対角点の位置として認識し、この 1 対の対角点の位置情報に基づいて四角形の描画画像を形成する処理を実行可能に構成されていることを特徴とする請求項 12 に記載の描画方法。

【請求項 16】 上記描画画像生成処理として、上記操作情報として上記 1 対の対角点のそれぞれに対応して検出された検出用画像情報内の特定の画像形状を角度情報として認識可能とされたうえで、この角度情報に基づいて対角を設定して四角形の描画画像を形成する処理を実行可能に構成されていることを特徴とする請求項 15 に記載の描画方法。

【請求項 17】 上記描画画像生成処理として、上記操作情報として得られた 2 地点の位置情報を三角形の一辺の両端の 2 点として認識すると共に、このときに上記三角形の一辺の両端の 2 点の位置情報にそれぞれ対応して検出された検出用画像情報内の特定の画像形状を角度情報として認識し、上記三角形の一辺の両端の 2 点とされる位置情報と、上記角度情報とに基づいて設定した一辺の両端の角度とに基づいて三角形の描画画像を形成する処理を実行可能に構成されていることを特徴とする請求項 12 に記載の描画方法。

【請求項 18】 上記描画画像生成処理として、上記操作情報として得られた 2 地点の位置情報を楕円形の長径又は短径の両端として設定すると共に、このときに上記 2 地点の位置情報にそれぞれ対応して検出された検出用画像情報内の特定の画像形状に基づいて楕円形の曲率を設定し、

上記楕円形の長径又は短径の両端とされる 2 地点の位置情報と、上記曲率の設定情報とに基づいて楕円形の描画

画像を形成する処理を実行可能なように構成されていることを特徴とする請求項 12 に記載の描画方法。

【請求項 19】 上記描画画像生成処理として、上記操作情報として得られた位置情報を曲線又は直線としての描画画像上における位置指定情報として認識する位置指定情報認識処理と、上記位置情報に対応して検出された検出用画像情報内の特定の画像形状に基づいて方向情報を設定する方向情報設定処理と、

上記位置指定情報の移動位置及び上記方向情報の変化に基づいて、上記曲線又は直線について変形を行う描画処理と、

を実行可能に構成されていることを特徴とする請求項 12 に記載の描画方法。

【請求項 20】 上記投影表示動作に関する表示制御として、

上記操作情報に従って描画した描画画像の形状が予め規定された所定形状に該当すると判別した場合には所定の画像を生成し、この生成された画像が投影表示されるようにするための処理を実行するように構成されていることを特徴とする請求項 12 に記載の描画方法。

【請求項 21】 上記検出用画像情報内において操作情報として認識される操作情報画像のサイズが所定以下である場合には、この操作情報画像により指定される位置に対応する半透明面上の位置に対して描画が行われるようにし、

上記操作情報画像のサイズが所定以上である場合には、この操作情報画像により指定される位置に対応する半透明面上の位置に対して予め設定された初期画像が表示されるように、描画画像生成処理及び上記投影表示動作に関する表示制御を実行することを特徴とする請求項 12 に記載の描画方法。

【請求項 22】 半透明面と、

上記半透明面側の方向から入射する所定の波長帯域の光又は電磁波のみを像として捉える撮像手段と、

上記撮像手段から入力された撮像信号に基づいて、上記半透明面に対して与えられた操作が反映される検出用画像情報を生成し、この検出用画像情報に基づいて識別した操作情報に基づいて所要の制御処理を実行する制御処理手段と、

上記撮像手段が撮像すべき光又は電磁波の波長帯域を含まない可視光による画像を上記半透明面に対して投影表示可能に設けられる投影表示手段とを備えた情報入出力装置に用いられるプログラムが格納される記録媒体であって、

上記制御処理手段に上記所要の制御処理を実行させるプログラムとして、

上記操作情報に基づいて描画画像を生成する描画画像生成処理と、

該描画画像生成処理によって得られた描画画像を上記半透明面に投影表示させるための上記投影表示手段に対す

る表示制御と、
を実行可能とするための描画用プログラムが格納されていることを特徴とする記録媒体。

【請求項23】 上記描画画像生成処理として、上記操作情報として位置指定情報を認識し、この位置指定情報の移動軌跡に従うようにして描画画像を形成する処理を実行可能とするための描画用プログラムが格納されていることを特徴とする請求項22に記載の記録媒体。

【請求項24】 上記描画画像生成処理として、上記操作情報として位置指定情報を認識し、それぞれ異なる n (n は自然数)個の位置指定情報に基づいて、 n 角形の図形を描画するための処理を実行可能とするための描画用プログラムが格納されていることを特徴とする請求項22に記載の記録媒体。

【請求項25】 上記描画画像生成処理として、上記操作情報として同時に得られた2地点の位置情報を1対の対角点の位置として認識し、この1対の対角点の位置情報に基づいて四角形の描画画像を形成する処理を実行可能とするための描画用プログラムが格納されていることを特徴とする請求項22に記載の記録媒体。

【請求項26】 上記描画画像生成処理として、上記操作情報として上記1対の対角点のそれぞれに対応して検出された検出用画像情報内の特定の画像形状を角度情報として認識可能とされたうえで、この角度情報に基づいて対角を設定して四角形の描画画像を形成する処理を実行可能とするための描画用プログラムが格納されていることを特徴とする請求項25に記載の記録媒体。

【請求項27】 上記描画画像生成処理として、上記操作情報として得られた2地点の位置情報を三角形の一边の両端の2点として認識すると共に、このときに上記三角形の一边の両端の2点の位置情報にそれぞれ対応して検出された検出用画像情報内の特定の画像形状を角度情報として認識し、

上記三角形の一边の両端の2点とされる位置情報と、上記角度情報とに基づいて設定した一边の両端の角度とに基づいて三角形の描画画像を形成する処理を実行可能とするための描画用プログラムが格納されていることを特徴とする請求項22に記載の記録媒体。

【請求項28】 上記描画画像生成処理として、上記操作情報として得られた2地点の位置情報を楕円形の長径又は短径の両端として設定すると共に、このときに上記2地点の位置情報にそれぞれ対応して検出された検出用画像情報内の特定の画像形状に基づいて楕円形の曲率を設定し、

上記楕円形の長径又は短径の両端とされる2地点の位置情報と、上記曲率の設定情報とに基づいて楕円形の描画画像を形成する処理を実行可能とするための描画用プログラムが格納されていることを特徴とする請求項22に記載の記録媒体。

【請求項29】 上記描画画像生成処理として、上記操

作情報として得られた位置情報を曲線又は直線としての描画画像上における位置指定情報として認識すると共に、上記位置情報に対応して検出された検出用画像情報内の特定の画像形状に基づいて方向情報を設定する処理と、

上記位置指定情報の移動位置及び上記方向情報の変化に基づいて、上記曲線又は直線について変形を行う描画処理と、

を実行可能とするための描画用プログラムが格納されていることを特徴とする請求項22に記載の記録媒体。

【請求項30】 上記投影表示手段に対する表示制御として、上記操作情報に従って描画した描画画像の形状が予め規定された所定形状に該当すると判別した場合には所定の画像を生成し、この生成された画像が上記投影表示手段により投影表示されるようにするための処理を実行可能とするための描画用プログラムが格納されていることを特徴とする請求項22に記載の記録媒体。

【請求項31】 上記検出用画像情報内において操作情報として認識される操作情報画像のサイズが所定以下である場合には、この操作情報画像により指定される位置に対応する半透明面上の位置に対して描画を行い、上記操作情報画像のサイズが所定以上である場合には、この操作情報画像により指定される位置に対応する半透明面上の位置に対して予め設定された初期画像を表示するための、描画画像生成処理及び投影表示手段に対する表示制御を実行可能とする描画用プログラムが格納されていることを特徴とする請求項22に記載の記録媒体。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【発明の属する技術分野】本発明は、インタラクティブな入出力が可能な表示システムを利用して描画を実現するための描画装置、描画方法、及び描画用のプログラムが格納された記録媒体に関するものである。

【0002】

【従来の技術】例えばコンピュータ装置などでは、様々なアプリケーションプログラムなどのもとで、ユーザの操作に応答してコンピュータ装置側が所定の反応を表示等によって提示する、いわゆるインタラクティブな入出力形態が広く採用されている。そして、上記のようなインタラクティブな入出力が実現された環境のもとで、いわゆるドローやペインティングなどのソフトウェアを利用して、ユーザが行った所定の入力操作に従って線や図形などの描画を行うことが行われている。

【0003】例えば、上記のような描画の入力操作に用いる入力装置の1つとして、例えばタッチパネルやタブレットなどが広く知られている。タッチパネルは、パネル上に対して例えばユーザの指を接触させながら、任意の方向にスライド操作させるようにして、所要の操作を行うものである。また、タブレットは、専用のペンの先

端をタブレットの操作面上に対して接触させながら動かすことで、このペン先の動きに対応した絵や文字などの画像がモニタ等に描画されるものである。

【0004】また、コンピュータ化されたホワイトボードとして機能するプロジェクションディスプレイも知られている。このようなプロジェクションディスプレイでは、例えばユーザが専用の赤外線発光ペンを利用して、上記ホワイトボード上に対して図形や文字などの描画操作を行うようにされる。

【0005】また、「ビデオブレイス」といわれるインタラクティブな効果をねらった装置が知られている。このビデオブレイスは、例えばビデオカメラを利用した芸術性を有する装置とされる。例えばビデオブレイスの鑑賞者は、ビデオカメラに自身の手あるいはその他の人体の一部をシルエットとして撮影させる。鑑賞者は、この撮影画像と例えば他の画像とが合成された何らかの画像をモニタ装置でみながら自在に手や人体の一部を動かすことにより、モニタ装置に表示される画像の反応や変化を楽しむことができるようになっている。

【0006】

【発明が解決しようとする課題】ところで、更に拡大されたインタラクティブな入出力環境のもとで描画を行おうとした場合、上記したようなこれまでの入力装置では次のような点で限界が見えてくる。タッチパネルやタブレットを例に採った場合、ポインティングの操作は概して指又は専用のペン等に限定される。また、タッチパネルやタブレットの面上の空間での操作は行えず、操作面に対して指やペンなどの物理的な操作体をパネル面上に接触させる必要がある。更に、タッチパネルやタブレットは、その構造上比較的高価なので大型の操作パネルとしては好適でない。また、タッチパネルやタブレットに対する操作により得られる描画画像は、通常、タッチパネルやタブレット本体とは別体とされるモニタ装置などに対して表示されるので、その描画操作が間接的になる。また、コンピュータ化されたホワイトボードとして機能するプロジェクションディスプレイの場合、操作画面の大型化は容易に実現可能なのであるが、例えば上記したように赤外線発光ペンなどの特殊なポインティングデバイスが必要となる点では、上記したタブレットと同様となる。

【0007】また、ビデオブレイスの場合には、手や人体のシルエットを利用して何らかのインタラクティブな操作を実現するため、この場合にも、その入出力間のインターフェイスが間接的であり、直接的な操作を望む場合には機能的に不十分となる。

【0008】このように、これまでの入力装置ではインタラクティブな入出力環境を強化拡大したうえで、描画を行おうとした場合には様々な障害となる要因が存在する。

【0009】

【課題を解決するための手段】そこで、本発明は上記した課題を解決するため、半透明面と、この半透明面側の方向から入射する所定の波長帯域の光又は電磁波のみを像として捉える撮像手段と、この撮像手段から入力された撮像信号に基づいて半透明面に対して与えられた操作が反映される検出用画像情報を生成し、この検出用画像情報に基づいて識別した操作情報に基づいて所要の制御処理を実行する制御処理手段と、撮像手段が撮像すべき光又は電磁波の波長帯域を含まない可視光による画像を上記半透明面に対して投影表示可能に設けられる投影表示手段とを備え、上記制御処理手段は、操作情報に基づいて描画画像を生成する描画画像生成処理と、この描画画像生成処理によって得られた描画画像が半透明面に投影表示されるための投影表示手段に対する表示制御とを実行するように構成することとした。

【0010】また、半透明面側の方向から入射する所定の波長帯域の光又は電磁波のみを像として捉える撮像動作と、この撮像動作により得られる撮像信号に基づいて半透明面に対して与えられた操作が反映される検出用画像情報を生成し、この検出用画像情報に基づいて識別した操作情報に基づいて実行される所要の制御処理と、撮像動作として撮像すべき光又は電磁波の波長帯域を含まない可視光による画像を半透明面に対して投影表示動作と実行させるように構成したもとで描画を行うための描画方法の構成として、上記した制御処理として、操作情報に基づいて描画画像を生成する描画画像生成処理と、描画画像生成処理によって得られた描画画像を上記半透明面に投影表示させるための表示制御とを実行可能なように構成することとした。

【0011】また、半透明面と、この半透明面側の方向から入射する所定の波長帯域の光又は電磁波のみを像として捉える撮像手段と、この撮像手段から入力された撮像信号に基づいて半透明面に対して与えられた操作が反映される検出用画像情報を生成し、この検出用画像情報に基づいて識別した操作情報に基づいて所要の制御処理を実行する制御処理手段と、撮像手段が撮像すべき光又は電磁波の波長帯域を含まない可視光による画像を上記半透明面に対して投影表示可能に設けられる投影表示手段とを備えた表示装置に用いられる描画用プログラムが格納される記録媒体に対して、上記制御処理手段に所要の制御処理を実行させるプログラムとして、操作情報に基づいて描画画像を生成する描画画像生成処理と、この描画画像生成処理によって得られた描画画像を半透明面に投影表示させるための上記投影表示手段に対する表示制御とを実行可能とするための描画用プログラムを格納することとした。

【0012】上記構成によると、例えば半透明面に近づいた物理的対象によって撮像手段に入射する光又は電磁波の状態が変化することになる。本発明ではこのような光又は電磁波の状態変化を画像情報として捉えることに

なる。そして、このようにして得られる画像情報を操作情報として扱い、この操作情報に従って描画を行うシステムを構築することが可能となる。つまり、半透明面の付近において、撮像手段により撮像される所定波長帯域の光又は電磁波の状態に変化を与えることのできる何らかの物理的対象を近づけたり動かしたりすることによって操作情報を与えることで描画を行うことが可能となる。また、本発明では半透明面が操作パネル及び表示パネルの機能を兼用することになるので、ユーザが半透明面に対して行った操作により描画される描画画像を直接半透明面に対して反映させるようにして表示させることが可能になる。また、本発明において操作パネル及び表示パネルとして機能するのは単なる半透明面であり、この半透明面としては容易に大型なものを形成することができることにもなる。

【0013】また、上述した描画装置としての構成に対して、上記撮像手段が受像すべき光又は電磁波を半透明面に対して定常的に輻射する輻射手段を備えれば、半透明面に対して行われた操作情報を検出するための媒体が容易に得られることになる。

【0014】

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態の情報入力装置について説明する。なお、以降の説明は次の順序で行う。

- <1. 描画装置の構成及び操作情報の検出動作>
- <2. 基本的な多角形の描画操作>
- <3. 四角形に関する描画>
- <4. 三角形に関する描画>
- <5. 楕円形に関する描画>
- <6. 線の変形>
- <7. 図形の移動操作例>
- <8. 図形の拡大／縮小操作例>
- <9. ホワイトボード機能>
- <10. 他の実施の形態としての描画装置の構成>

【0015】<1. 描画装置の構成及び操作情報の検出方法> 先ず、図1～図6を参照して、本発明の実施の形態としての描画装置の構成例及び基本的な操作情報の検出動作について説明する。図1は、本実施の形態としての描画装置の構成例を概念的に示している。この図に示す描画装置1は、半透明面2、赤外線発光ダイオード素子(LED: Light Emitted Diode)パネル3、CCD(Charge Coupled Device)カメラ4、プロジェクタ5、及び制御装置6を備えて構成される。赤外線LEDパネル3、CCDカメラ4、及びプロジェクタ5は半透明面2の背面側に対して設けられる。

【0016】半透明面2は、例えば透明なガラス板に対してトレーシングペーパーのような見え方をする半透明膜を貼り合わせる、あるいは磨りガラスのような半透明の性質を有するものを利用するなどして形成され、後述するようにして当該描画装置1における操作パネルと表

示パネルとの両者の機能を併せ持つ。赤外線LEDパネル3は、例えばパネル面に対して多数の赤外線LEDが集散的に配列されることによって構成され、上記赤外線LEDから発光出力される赤外線光が半透明面の背面全体に対して照射されるように設けられる。上記赤外線LEDは制御装置6によって定常的に赤外線を発光するように駆動される。なお、赤外線LEDパネル3としては、発光出力される赤外線光が半透明面2全体に対して照射されるのに充分な数の赤外線LEDが設けられればよい。また、後述するように、初期の赤外線画像に対する現在の赤外線画像の差分に基づいて半透明面2側から反射してくる画像情報を得るようにされることから、半透明面2全体に対して照射される赤外線光量が一律であるべき必要もない。従って赤外線LEDパネル3のサイズは、半透明面2よりもはるかに小さいもので済ませることができる。

【0017】CCDカメラ4は、撮像素子としてCCDを用いたカメラ装置であり、この場合には、半透明面2に映る画像光として赤外線光の成分のみを撮像することにより、半透明面2に対して行われた操作を画像情報として認識するために設けられる。このため、CCDカメラ4の光学系の部分に対しては、赤外線領域の波長帯域のみを透過する赤外線透過フィルタ4aが設けられる。また、CCDカメラ4により撮影される構図として半透明面2全体が含まれるようにその配置位置が設定される。

【0018】プロジェクタ5は、制御装置6から供給される画像情報に基づいて、可視光による画像光を半透明面2の背面側に対して投影表示する。例えばユーザは、半透明面2に投影表示されたプロジェクタ5の画像を、半透明面2の前面側から観察することができる。ここで、プロジェクタ5の光学系には赤外線領域の波長を遮断する赤外線遮断フィルタ5aが設けられているが、これにより、半透明面2に投影表示される画像光には赤外線が含まれなくなるため、プロジェクタ5の投影画像は、CCDカメラ4からは不可視となる。

【0019】制御装置6は、例えばマイクロコンピュータを備えて構成され、CCDカメラ4から供給される撮像信号から画像情報(映像データ)を得て、更にこの画像情報をもとに操作情報を得る。そして、この操作情報に基づいて、例えばプロジェクタ5により半透明面2に表示させる画像に関する表示制御を実行する他、各種所要の制御処理を行う。また、赤外線LEDパネル3の赤外線LEDの発光駆動を行う。なお、上記赤外線LEDパネル3、CCDカメラ4及びプロジェクタ5の配置位置は、それぞれが果たすべき役割が充分機能することを考慮して設定されればよい。また、制御装置6と接続されるプリンタ20は、後述するようにして半透明面2に対して表示される描画画像などを印刷出力するために設けられる。

【0020】図2は、上記制御装置6の内部構成例を示すブロック図である。この図に示す制御装置6において、LED駆動部10は、赤外線LEDパネル3に設けられた複数の赤外線LEDを発光駆動するための回路部位である。

【0021】画像入力部11は、CCDカメラ4から供給された撮像信号について所要の信号処理を施すことによって映像信号を生成して入力画像処理部12に供給する。つまり、画像入力部11では、半透明面2側からCCDカメラ4を介して入射してきた赤外線光を映像情報として出力する。

【0022】入力画像処理部12では、例えば画像入力部11から供給された映像信号をデジタル信号による映像信号データに変換する。入力画像処理部12においては、この映像信号データに基づいて得られる「映像情報（例えばフレーム単位の映像データ）」を利用して所要の解析処理等を実行することで、半透明面2に対して行われた操作情報を得るようにされる。ここで映像情報に基づいて得られる操作情報としては、例えば、半透明面2に対して操作を行っている操作体の画像上の位置（座標）や画像の信号レベルなどが用いられる。この操作情報はデータベース駆動部14に伝送される。また、上記映像信号データは、画像合成部17に対しても供給可能とされている。

【0023】しきい値制御部13は、入力画像処理部12にて実行される操作情報に関する処理に必要なしきい値を設定して入力画像処理部12に伝送する。上記入力画像処理部12では、しきい値制御部13において設定されるしきい値を利用して映像情報について解析を行うなど所要の処理を実行することで操作情報を得る。また、本実施の形態では後述するようにして入力画像データのフレーム差分を算出することにより、現在の半透明面2の画像状態（検出映像情報）を得るようにされるが、フレーム差分演算に利用する基準値（基準画像入力レベル）等の情報も、後述するようにして、しきい値制御部13に格納されるものとする。

【0024】データベース駆動部14は、入力画像処理部12により得られた操作情報を取り込み、この操作情報に基づいて適宜所要の処理を実行する。この際、データベース駆動部14が実行すべき制御処理に必要なプログラムデータはデータベースメモリ15に格納されており、データベース駆動部14は、データベースメモリ15に格納されたプログラムデータに基づいて所要の制御処理を実行することになる。本実施の形態では、後述する各種描画動作を実現するための描画プログラムがデータベースメモリ14に格納されることになる。

【0025】画像生成部16は、データベース駆動部14の制御によって、必要な画像データ（デジタル信号による映像信号データ）を生成して画像合成部17に出力する。画像合成部17においては、必要があれば上記画

像生成部16から供給された映像信号データに対して、入力画像処理部12から供給された映像信号データを合成してRGB信号生成部18に対して出力する。RGB信号生成部18では、上記画像合成部17から供給された映像信号データについて、例えばアナログによるRGB信号に変換してプロジェクタ5に対して出力する。これにより、プロジェクタ5からは、半透明面2に対して行われる操作に回答した映像による画像光が半透明面2に対して照射出力されることになる。

【0026】また、本実施の形態においては、制御装置6に対して画像の印刷を行うためのプリンタ20を設けることができ、これに対応するため、制御装置6内においてはプリンタ制御部19が設けられる。このプリンタ制御部19は、当該制御装置6とプリンタ20間との通信を行うために設けられるものであり、RGB信号生成部18から出力された画像データについて、実際に接続されたプリンタ20による印刷が可能な形態のデータに変換してプリンタ20に伝送するほか、プリンタ20の各種動作を制御するための制御信号を出力する。この制御信号は例えばデータベース駆動部14から送信される。また、プリンタ20側から送信されてくるデータ信号をデータベース駆動部14に伝送することにより、データベース駆動部14ではプリンタ20の動作状態を監視する。そして、その動作状態に応じて適宜所要の処理を実行するようにされる。

【0027】次に、上記構成による本実施の形態の描画装置1における操作情報の検出方法について説明する。前述のように、図1に示す半透明面2全体に対しては、その背面から赤外線LEDパネル3により赤外線光が照射されるのであるが、この赤外線光は半透明面2が半透明であることから、全ての赤外線光が半透明面2を通過するのではなく、幾分か赤外線光が半透明面2の作用によって反射されることになる。そして、本実施の形態においては半透明面2に対して何も操作が行われていないとされる状態のもとで、半透明面2にて反射される赤外線光をCCDカメラ4により撮像し、これにより得られる映像信号データの初期レベルを「基準入力画像レベル」として記憶する。この基準入力画像レベルは、入力された映像信号データに基づいて例えば1フレームにおける画素ごとの信号レベルを検出することにより行うようにすればよい。この検出処理は、入力画像処理部12により行われるものとされる。このようにして検出された基準入力画像レベルの情報はしきい値検出部13に伝送され、ここで保持されることになる。

【0028】上記基準入力画像レベルの検出処理は、例えば図3のフローチャートに示すものとなる。この図に示すように、先ず入力画像処理部12では、ステップS101において、CCDカメラ4から画像入力部11を介して供給された映像信号から得られる1フレーム分の画像データに基づいて、上述のようにして画素ごとに信

号レベルを検出し、この検出結果を基準入力画像レベル L_{int} として得る。なお、具体的には画素ごとの輝度信号成分のレベルを検出してこれを基準入力画像レベル L_{int} とすることが考えられる。入力画像処理部12は、続くステップS102において、上記基準入力画像レベル L_{int} をしきい値制御部13に伝送して記憶させるように処理を実行する。

【0029】なお、基準入力画像レベル L_{int} を検出してしきい値制御部13に記憶させる処理（上記図3に示す処理動作）は、例えば当該インタラクティブ表示システムの電源オン時などに実行させたり、あるいは何らかのユーザの指示によって必要なときに基準入力画像レベル L_{int} を更新させるように構成することが考えられる。

【0030】上記のようにして基準入力画像レベル L_{int} の情報が保持された状態のもとで、操作情報として扱われる画像情報は次のようにして得るようにされる。図4は、操作情報のもととなる画像情報（以下、この「画像情報」については特に「検出画像情報」という）を得るための入力画像処理部12の処理動作を示すフローチャートである。この場合、入力画像処理部12は、先ずステップS201において現在の入力画像レベル L_{prs} を検出する処理を実行する。ここでいう入力画像レベル L_{prs} は、現在においてCCDカメラ4により撮像された、赤外線光に基づく半透明面2の画像についてのフレーム単位のデータであり、このフレーム単位の画像データにおける画素ごとの信号レベルを検出して得られる情報である。続いて、入力画像処理部12はステップS202において、基準入力画像レベル L_{int} と上記現在の入力画像レベル L_{prs} の差分を演算する（ $L = L_{prs} - L_{int}$ ）ことによって差分入力画像レベル L を算出する。具体的には、基準入力画像レベル L_{int} と上記入力画像レベル L_{prs} として得られたデータ値を、同一位置の画素ごとに差分を求めることによって差分入力画像レベル L を得るようにされる。従って、差分入力画像レベル L としては、常に基準入力画像レベル L_{int} に対する現在の入力画像レベル L_{prs} との信号レベル差が画素ごとに得られることになる。そして、入力画像処理部12は、ステップS203に進み、上記差分入力画像レベル L に基づいて、現在の検出画像情報（フレーム単位で画素ごとのレベル情報を有する形式の映像データ）を生成するようにされる。

【0031】上記のごとき検出画像情報の検出動作を、実際のユーザの半透明面2の前面側での動きと共に説明する。例えばユーザは、半透明面2の前面側において赤外線反射可能な何らかの物体を利用して半透明面2の前面側において操作を行うようにするのであるが、ここでは、説明の簡単のためにユーザ自身の指や身体を用いることとする。ここで、例えば図1に示すように半透明面2の前面側においてユーザが半透明面2から遠く離れ

た距離にいるときには、例えば半透明面2を通過してユーザの身体に反射するとされる赤外線光量は少ないことから、そのほとんどが半透明面2の前面から背面を通過して戻ることはない。このとき、上述した基準入力画像レベル L_{int} と上記現在の入力画像レベル L_{prs} とは同等であり、入力画像処理部12では、差分入力画像レベル L としてほぼ0であると検出することになる。つまり、差分入力画像レベル L に基づいて生成される検出画像情報としては、初期状態と同様の変化の無いとされる状態が得られることになる。

【0032】ここで、例えば上記の状態からユーザが徐々に半透明面2に対して近づいていったとすると、半透明面2を通過してユーザの身体に反射する赤外線光のうち、半透明面2を通過して背面側に到達する光量が次第に増加していくことになる。この状態を、入力画像処理部12からみた場合には、ユーザの身体に対応する画像部分の基準入力画像レベル L_{int} に対する現在の入力画像レベル L_{prs} のレベルが徐々に増加していく状態として捉えられる。これに応じて、検出画像情報としては算出される差分入力画像レベル L に応じて、半透明面2に接近するユーザの姿が徐々に捉えられていくことになる。そして、半透明面2に対して例えばユーザの体が非常に接近した状態（しきい値の設定にもよるが例えば半透明面2から30cm以内）では、その人体に反射した赤外線光がほとんど半透明面2を通過して背面側に到達することになるので、その身体形状がより鮮明な状態の検出画像情報が生成されることになる。

【0033】また、ここでユーザがその身体を半透明面2からある程度距離を置いた状態で、例えば自身の指を手前にかざして半透明面2の非常に近い位置においたとする。この場合、半透明面2に近接するユーザの指は他の身体部分よりも多くの赤外線光を反射するため、入力画像処理部12において得られる画像情報としては、ユーザの指にあたるに位置の画像領域のレベルが強く、その背景となる部分においてユーザの身体部分にあたる位置の画像領域のレベルは半透明面2からの距離に応じて弱くなることになる。そして、例えばこの状態のもとで、しきい値制御部13にて設定された所定のしきい値と検出画像情報とを比較すれば、容易にユーザの指にあたる部分のみの画像を背景から分離させることが可能であり、同様にしきい値の設定によっては、半透明面2から離れた距離にあるユーザの身体部分のみを抽出した画像情報を得ることも可能である。このようなしきい値は、前述のように実際に必要とされる条件に応じた値がしきい値制御部13において設定されるものである。

【0034】このようにして、半透明面2の前面側の状態を検出する構成を採ることにより、この半透明面2を例えばインタラクティブなインターフェイスのための操作パネルとして機能させる場合には次のような利点を得られる。先ず、本実施の形態では半透明面2側からの赤

外線の反射光量によって得られる画像に基づいて操作情報を得ることになるので、操作を行うための操作体としては、特に特殊なポインティングデバイスを必要とせず、赤外線を反射する物体であればその種類は問わないことになる。つまり、操作体としては、上述のように人体全体もしくはその一部や、その他の何らかの物体を問題なく使用することができる。

【0035】また、例えばタッチパネルなどでは操作パネル面に対して指などの操作体を接触させる必要があるが、本実施の形態の場合には操作体の位置や動きは赤外線光の反射として検出されればよいことから、半透明面2に操作体を接触させる必要性はなく、その前面の空間において操作を行うような方法を探ることができる。

【0036】また、上述したように赤外線の反射光量は、操作体の半透明面2に対する距離に応じて変化するために、例えば操作体の半透明面2からの距離を操作情報として利用することも考えられる。

【0037】更に、半透明面2は前述のように例えば透明のガラス板などに対してトレーシングペーパーのような半透明の薄膜を組み合わせた、磨りガラスのようなものを利用するなどの簡略な手段により構成可能とされ、特にパネルに固有の駆動回路などは不要なので、低コストで容易に大型化を実現することができ、この点で大型化が困難なタッチパネルなどとは大きく異なる。そして、半透明面2側からの赤外線の反射光により得られる画像に基づいて操作情報を得ることで、画像認識さえ可能であれば複数の操作体を同時に認識して所要の制御を実行させることが可能である。つまり、複数の異なる操作対象に対する同時操作が可能となるものであり、特に半透明面2が大画面として構成される場合には半透明面2上のいろいろな領域を利用して異なる種類の操作を同時に行うことができることにもなるので非常に有効となる。

【0038】そして、半透明面2は画像表示パネルとしての機能も有することから、例えば後述するように操作対象となるメニュー画面のようなものを表示させた上で、ユーザがこのメニュー画面に対して指などにより操作を行えるようにするなどの直接的な操作を実現することも容易に可能となる。このように、本実施の形態としてのインタラクティブ表示システムでは、その操作情報を入力するのに多くの可能性が得られるために、これまでは無かったようなインタラクティブな入出力環境を容易に構築することができる。

【0039】次に、上記構成による本実施の形態の描画装置1の一般的な操作例として、メニュー画面に関する操作方法例について説明する。図5には、本実施の形態の描画装置1によりメニュー操作を行う場合が示されており、ここでは半透明面2を前面側からみた状態が示されている。例えばこの図に示すように、ユーザが半透明面2の前面に近づいたとすると、まず、描画装置1の制

御装置6では、このときに得られる検出画像情報に基づいてユーザが近づいた半透明面2上の位置を認識する。そして、半透明面2上においてユーザが近づいたと認識された位置に対して、図のようにメニュー画面Mを表示するように表示制御を行う。このメニュー画面Mは当然のこととしてプロジェクタ5から半透明面2に対して投影された画像である。そして、ユーザ自身が位置している付近の半透明面2上にメニュー画面Mが表示された状態のもとで、例えばユーザは自身の指を用いて、メニュー画面Mにおいて操作項目が表示されている任意の領域を指さすように指定したとする。このとき、ユーザの指先は、半透明面2上から3cm〜30cm程度の範囲内の距離にあるようにされる。

【0040】これにより、例えばメニュー画面Mにおいては、ユーザが指し示した操作項目の領域が選択されたことを示す何らかの指示表示（例えば選択領域に対するカーソルの配置表示や所定の形態による強調表示など）が行われることになる。この強調表示のための表示制御は、検出画像情報に基づいてユーザの指が指し示している領域の座標を検出することにより実現される。ここでは、上記のようにして指示表示が開始された状態から所定時間（例えば数秒程度）経過したときにエンター操作が行われたとみなすこととする。そして、ユーザがエンター操作を行った、つまり、特定の操作項目が強調表示された状態を所定時間以上維持させたとすると、指定された操作項目に従った所要の制御動作を実行することになる。例えば、指定された操作項目に従って、他の階層のメニュー画面を表示させたり、当該描画装置1に対して所望の動作を実行させたりすることになる。あるいは、当該描画装置1が何らかの外部機器を制御可能に構成されており、メニュー画面がその外部機器の動作についての操作制御を行うためのものであるとすれば、指定された操作項目に従って外部機器の動作を制御することになる。なお、ユーザが半透明面2の前面から離れていき、ユーザと半透明面2との間にある程度以上の距離があいた場合には、それまで表示されていたメニュー画面Mは自動的に消去されるものとされる。

【0041】ここで、図6のフローチャートに、上記図5に示した操作例に対応して実行される制御装置6の処理動作を示す。この図に示す処理動作は、主として制御装置6内の入力画像処理部12が検出画像情報に基づいて操作情報を認識すると共に、データベース駆動部14がデータベースメモリ15に格納されたプログラムに従って、上記操作情報に基づいて適宜処理動作を実行することにより実現されるものである。

【0042】この図に示すルーチンにおいては、まずステップS301において現在の検出画像情報から「接近体」が検出されるか否かについて判別を行う。ここで、「接近体」とは半透明面2に対して所定の距離範囲まで接近した何らかの検出対象（図5ではユーザ自身の身体

10

20

30

40

50

とされている)をいうものとされる。この「接近体」の検出は、例えば入力画像処理部12が検出画像情報と接近体の検出用に設定されたしきい値(しきい値制御部13により設定される)を比較して、例えば検出画像情報のある領域においてこのしきい値以上の値が得られた場合には「接近体有り」と検出し、しきい値以上の値が得られない領域がない場合には、「接近体無し」と検出することになる。上記接近体検出用のしきい値は、例えば通常、人体(ユーザ)が半透明面2にある程度(例えば数十cm)近づいたときに検出画像情報として得られる人体部分の画像レベルに基づいて設定されればよい。

【0043】上記ステップS301において接近体が発見されなかった場合にはステップS308に進んで、ここで現在メニュー画面Mが表示中であるか否かについて判断が行われ、ここでメニュー画面Mが表示されていない場合には元のルーチンに戻る(即ち再度ステップS301の処理に移行する)が、メニュー画面Mが表示中の状態である場合にはステップS309に進み、メニュー画面Mを消去するための制御処理を実行する。このメニュー画面Mの消去処理は、例えばデータベース駆動部14が画像生成部16に対するメニュー画面Mの画像データの生成処理を停止することで実現される。

【0044】これに対して、ステップS301において接近体が発見された場合には、ステップS302に進んで、半透明面2上における上記接近体の位置を検出することが行われる。この処理は、例えば検出画像情報における接近体の部分が占有する領域の座標を検出することで可能となる。この場合、検出すべき座標としては接近体の領域の所定の一点であっても、所定規則に従って求められる複数地点であっても構わず実際の使用環境等に応じて任意に設定されればよい。

【0045】続くステップS303においては、上記ステップS302にて検出された接近体の位置に応じた半透明面2の領域に対してメニュー画面Mを表示させるための制御を実行する。この制御処理は、例えばデータベース駆動部14がデータベースメモリ15に格納されているメニュー画面表示用のプログラムに基づいて、画像生成部16において所要の種類のメニュー画面の画像データが作成されるように制御を行うことになる。この際、データベース駆動部14は、ステップS302にて検出された接近体の位置に対応する表示領域に対して、例えばメニュー画面の画像データをマッピングするようにして、表示用画像データを作成する。この結果、最終的にプロジェクタ5から投影される画像としては、半透明面2におけるユーザが近づいた位置に対してメニュー画面Mが表示されたものとなる。

【0046】上記ステップS303の処理が実行された後は、ステップS304において、現在表示中のメニュー画面Mの操作項目とされる表示領域内において、「操作体」が発見されたか否かについて判断が行われる。こ

こで、「操作体」とは半透明面2の前面において至近距離(しきい値の設定にもよるが3cm~30cm程度)にある物体(検出対象)のことをいうものとされる。つまり、図5においてはメニュー画面Mを指し示す指が対象となる。そして、この「操作体」の検出処理は、まず、操作体検出用としてしきい値制御部13において設定されたしきい値と、検出画像情報の画像レベルとを比較することにより、操作体の有無を検出することが行われる。このとき設定されるしきい値としては、半透明面2の前面において至近距離にある物体を背景から分離して検出する必要上、前述した接近体検出用のしきい値よりも大きい値が設定される。そして、例えばしきい値と比較した結果、操作体が発見されたとすれば、その操作体が発見された検出画像情報上の座標位置を検出し、この検出位置とメニュー画面Mが表示されているとされる画像情報上の位置が一致しているか否かを判断することで、現在表示中のメニュー画面の表示領域内における操作体の有無を検出することになる。

【0047】上記ステップS304においてメニュー画面Mの操作項目とされる表示領域内において操作体が発見されない場合とは、検出画像情報上に操作体が発見されなかった(ユーザが至近距離で半透明面2上を指し示していないような状態)か、或いは、検出画像情報上に操作体を検出したとしても、この操作体の検出位置(座標)がメニュー画面Mの表示領域内に対応する画像情報上の領域に無かった(ユーザが至近距離で半透明面2上を指し示していた位置がメニュー画面Mの操作項目以外の領域であったような状態)ことになるが、このような場合にはステップS301に戻るようになされる。

【0048】なお、ここで操作体が人体の手又は指に特定されるような場合には、ステップS304における操作体の検出処理として、例えば、データベースメモリ15に対して操作時に現れる人体の手又は指の形状の情報を記憶させておき、この手又は指の形状の情報と、検出画像情報として得られた画像形状とを比較して、その一致状態をみて操作体の検出の有無を識別するように構成することが可能である。本発明では、画像情報から入力情報を検出するために、検出画像情報に得られる画像の形状に基づいてもこれを操作情報として認識可能である。

【0049】ステップS304においてメニュー画面Mの操作項目とされる表示領域内において操作体が発見されたと判断された場合には、ステップS305に進んで、操作体が発見された位置に対応するメニュー画面Mの操作項目について指示表示が行われるように制御を実行してステップS306に進む。

【0050】ステップS306の処理はエンター操作の待機処理となる。前述のように、ここでのエンター操作は、指示表示が開始された状態から所定時間経過したときに確定されるものと規定している。そこで、ステップ

S306においては、ステップS304にて検出された操作体の検出状態が所定時間以上維持されるか否かについて検出を行うようにしている。この検出処理は、入力画像処理部12において現在の検出画像の状態遷移を監視することにより行われる。そして、例えば現在の検出画像情報上から操作体が出検されなくなったり、あるいは現在の検出画像情報上における操作体の検出位置が、ステップS304にて検出されたメニュー画面Mの操作項目とされる表示領域内から外れたことが検出されたような場合には、ステップS306からステップS301以降の処理に戻ることになる。(この処理により、例えばユーザがこれまでとは異なるメニュー画面M上の操作項目を指し示すように、その指定位置を変更した場合には、新たに指定されたメニュー画面M上の操作項目に対して指示表示が行われたりすることになる。)

【0051】これに対して、ステップS306において、直前のステップS304にて検出された操作体の検出状態が所定時間以上維持されたかと判別された場合には、エンター操作が行われたものとしてステップS307に進む。ステップS307においては、メニュー画面M上において操作体が出検された位置の操作項目に応じた所要の制御処理が実行される。この処理は、データベース駆動部14がデータベースメモリ15に格納されたプログラムに従って実行することになる。

【0052】<2. 基本的な多角形の描画操作>図7に、本実施の形態の描画装置1による基本的な多角形の描画方法例を示す。例えば、ユーザが半透明面2の前面においてある任意の位置を指さすようにして指定することにより、ここでは、図7(a)に示すように半透明面2のユーザに近い位置に対して描画用メニュー画面Mが表示されるものとする。なお、描画用メニュー画面Mは、先に図5により説明したようにしてユーザが半透明面2に接近したときに表示するようにしても構わないが、ここでは、描画作業時の利便性などを考慮して、ユーザが半透明面2に近接させた指などで位置指定を行うことで描画用メニュー画面Mが表示されるように規定している。従って、この指定操作は、例えばユーザの指先が図6において説明した「操作体」として認識されるように半透明面2に対して操作を行うようにすればよい。この場合、図7(a)に示す描画用メニュー画面Mとしては、所定種類の図形(例えば線(直線又は曲線)、三角形、四角形、五角形...)を選択するための複数の項目が提示されているものとする。

【0053】ここで、例えばユーザが六角形を描画するための項目を選択してエンター操作(ここでは図5にて説明した操作に準ずるものとする)を行ったとする。これにより、次に説明するような操作によって任意の形状(及びサイズ)による六角形の描画を行うことが可能になる。例えばユーザは、半透明面上に対して例えば自身の指などによって半透明面2上の任意の位置に対して、

自分が描画したい形状の六角形の6つの頂点(ここでは「端点Pe」ということにする)を指定する。この際、端点Peの指定は1つずつ順に指定するようにしても構わないが、本実施の形態では前述のように同時に複数の操作情報を認識可能なので、例えば両手の指を利用して同時に2つの端点Peを指定することも可能である。また、端点の確定操作は例えば図5にて説明したエンター操作に準ずればよい。なお、端点Peの指定が確定されるごとにその指定位置に対して端点Peであることを示す何らかの指示表示が行われるようにすることが好ましい。上記のようにして例えば6つの端点Peが指定されると、これらの端点Peを結ぶようにして直線が表示され、この結果、例えば図7(b)に示すようにして六角形の描画が半透明面2に対して行われることになる。

【0054】上記図7にて説明した多角形の描画動作は、図8のフローチャートに示す処理動作により実現される。この処理動作は、制御装置6内の入力画像処理部12が検出画像情報に基づいて操作情報を認識すると共に、データベース駆動部14がデータベースメモリ15に格納された描画プログラムに従って、上記操作情報に基づいて適宜処理動作を実行することにより実現される。

【0055】この図に示すルーチンにおいては、先ずステップS401において描画モードとしての所定の初期画面(例えば方眼を表示すること等が考えられる)が半透明面2に対して表示されるように制御を実行する。例えば初期画面としてのデータはデータベースメモリ15における描画プログラム内のデータとして格納されており、この初期画面データに基づいて画像生成部16により作成した画像データをプロジェクタ5により投影表示させるように、データベース駆動部14が制御を実行することで実現される。

【0056】続くステップS402においては、半透明面2に対して近接している操作体(図6参照)が出検されたか否かについて判別を行っており、ここで操作体が出検されたのであればステップS403に進んで描画用メニュー画面(図形種類選択用)Mを表示させるための制御を実行する。これに対して、ステップS402において操作体が出検されないのであればステップS411に進み、描画用メニュー画面Mが現在表示中であればこの画面を消去してステップS401に戻る。なお、描画用メニュー画面Mが現在表示中でなければステップS411においては特に処理を実行せずにステップS401に戻るようにされる。

【0057】ステップS403において描画用メニュー画面Mを表示出力させた後は、ステップS404において、描画用メニュー画面M上に対して図形種類選択のための操作が出検か否かが判別される。このときの検出処理としては、例えば、図6のステップS304~S306の処理に準ずればよい。ステップS404において、

図形種類選択のための項目に対する選択操作が検出されなかった場合にはステップS402に戻ることになるが、何らかの1つの項目が選択された場合にはステップS405に進み、選択された項目に対応する多角形（ n 角形）についての描画モードを設定する。

【0058】続くステップS406においては、図7にて説明した端点P_eの指定操作を待機しており、端点P_eの指定操作があったと判別された場合にはステップS407に進んで、上記ステップS406において指定された端点P_eの確定操作が行われたか否かについて判別を行う。ここでは、端点P_e指定操作の確定の判別は図6に示したステップS306の処理に準ずるものとする。ステップS407において端点確定操作があったと判別された場合には、ステップS408に進んで、確定された端点P_eの位置（座標）情報を保持してステップS409に進む。なお、ステップS408において、例えば確定された端点P_eが対応する半透明面2上の位置に対して端点P_eが指定されたことを示す投影表示がプロジェクタ5により行われるための処理を実行させることも考えられる。ステップS409においては、これまで確定された端点P_eの数が n 個に達したか否かが判別され、未だ確定された端点P_eの数が n 個に満たないと判別された場合にはステップS406の処理に戻るが、確定された端点P_eの数が n 個に達したと判別された場合には、ステップS410に進む。

【0059】ステップS410においては、その位置（座標）情報が確定された n 個の端点P_eに基づいて、これら n 個の端点P_eを結ぶようにして形成される n 角形の画像を生成（例えば画像生成部16を利用する）し、この n 角形の描画図形が半透明面2に対して投影表示されるようにするための制御を実行する。この際、半透明面2に対して表示される n 角形の描画図形は、実際にユーザが半透明面2に対してその位置を指定した端点P_eを結ぶようにしてその見た目が表示されるように、その表示位置やサイズを設定することになる。

【0060】また、図9には、ユーザの指先による半透明面2に対する操作を、一般の描画プログラムアプリケーションにおけるペンツールとして用いる場合が示されている。つまり、ユーザが指先を半透明面2に近接させた状態で任意に半透明面2上で指先を動かせると、この指先の動きに従って半透明面2上に対して、線状の描画図形DRが表示されることになる。この描画動作の実現のための処理動作に関する詳しい説明は省略するが、制御部6のデータベース駆動部14において、操作情報として逐次検出される指先の位置（座標）情報に基づいて、線状の描画図形DRを形成するための処理を行うと共に、この線状の描画図形DRが、ユーザの指先の移動位置に追従して描画されるように表示させるための表示制御を実行することで実現される。

【0061】＜3. 四角形に関する描画＞次に、本実施

の形態の描画装置を利用して実現することのできる、四角形に関する描画動作について説明する。図10は、四角形の描画操作を示している。例えばユーザは、図10に示すように両手の親指と人差し指とを開いて任意の指開き角度A_{fin1}（右手）、A_{fin2}（左手）を形成して、半透明面2の前面の近接した位置に対してあてがうようにして配置する。このとき、描画装置1側においては、両手それぞれの親指と人差し指の付け根あたりの位置を描画すべき四角形の対角点P_{oa1}、P_{oa2}として認識する。また、両手の各上記指開き角度A_{fin}は、上記対角点P_{oa1}、P_{oa2}を含む頂角の内角の大きさとして認識される。例えば、この状態でユーザが一定時間以上、上記した両手の状態を維持したとすると、これがエンター（確定）操作として認識され、半透明面2に対して上記対角点P_{oa1}、P_{oa2}と、指開き角度A_{fin1}、A_{fin2}に基づいてその形状及びサイズが決定される四角形の描画図形DRが描画されることになる。このとき、半透明面2に対してユーザが指定したとされる対角点P_{oa1}、P_{oa2}の位置と、実際に半透明面2に表示される四角形の描画図形DRの対角点が一致するようにされる。

【0062】例えば四角形を描画するモードが選択された場合には、図7に示すようにして端点P_eを逐一指定する方法の他に、上記図10のようにして四角形を描画することが可能とされる。このような描画方法が可能とされるのは、本実施の形態の描画装置において操作情報のもととなる情報が、画像情報（検出画像情報）であることから、1対の対角点を同時に認識可能であることと、手の形状自体の画像情報から、指開き角度A_{fin1}、A_{fin2}を四角形の頂角として検出可能であることに依る。

【0063】また、本実施の形態では、例えばユーザが自身の手などによって操作を行うことで、既に半透明面2に対して表示されている描画図形DRに対して、移動、回転、拡大／縮小などを行うことが可能である。図11（a）には既に長方形の描画図形DRが半透明面2に対して表示されている状態が示されている。ここで、例えば所定のメニュー画面などに対する指定操作によってユーザが描画図形の移動モードを選択したとする。この移動モードのもとで、例えば図11（a）に示すように描画図形DRの対角点P_{oa1}、P_{oa2}をつかむようなイメージでユーザが半透明面2に近接した位置で両手を配置したとする。そして、ほぼこの両手の位置関係を保ったまま、任意の方向に移動するように操作すると、図11（b）に示すように両手の動きに対角点P_{oa1}、P_{oa2}の位置が追従するようにして長方形の描画図形DRが移動することになる。つまり、ユーザは半透明面2に表示された長方形の描画図形DRをあたかも実際に掴むかのようなイメージで、図形の移動を行うことができる。

【0064】同様に、描画画像DRを回転させたい場合には、所要のメニュー操作などによって回転モードとしたうえで、図11(c)に示すようにして長方形の描画図形DRの対角点Poa1、Poa2をつかむようにして回転の操作を行うようにされる。また、例えば拡大／縮小モードにおいては、長方形の描画図形DRの対角点Poa1、Poa2をつかむようにして、その対角線方向に両手の距離を延ばしたり縮めるようにして操作を行うことで、図11(d)に示すように長方形の描画図形DRの拡大／縮小が行えるように構成される。

【0065】続いて、上述した四角形に関する描画動作を実現するための処理動作について図12～図15のフローチャートを参照して説明する。なお、これらの処理は、データベース駆動部14がデータベースメモリ15に格納された描画プログラムに従って所要の処理を実行することにより実現される。

【0066】図12には、図10に示した四角形の描画動作を実現するための処理動作が示されている。例えば、四角形描画モードとされると、先ずステップS501において対角点Poa1、Poa2の指定操作を待機する。このためには、例えば、描画プログラムとして図10に示すような親指と人差し指を開いたような手の形状を記憶させておき、検出画像情報において、このような手の形状とされる画像が2ヶ所検出され、例えばこの画像状態が所定時間以上保たれたときに、この手の形状における親指と人差し指の根本とされる位置（座標）を対角点Poa1、Poa2として検出するように構成すればよい、ステップS501において対角点Poa1、Poa2が検出されると、ステップS502に進み、上記手の形状における親指と人差し指の開き具合から指開き角度Afin1、Afin2を検出する。これは、例えば画像情報として得られた親指と人差し指の延びた各方向に沿って2本の直線を仮想し、この2つの仮想直線により形成される角度を求めることにより指開き角度Afin1、Afin2の各々の検出が可能となる。

【0067】続くステップS503においては、指定された対角点Poa1、Poa2の位置（座標）と指開き角度Afin1、Afin2に基づいて、画像生成部16を利用して四角形の描画画像DRの描画処理を実行する。この画像生成部16で作成された描画画像DRは、画像合成部17、RGB信号生成部18を介することによって、プロジェクタ5に供給されることで、図10に示したようにして半透明面2に対して表示が行われることになる。

【0068】図13には、図11(a)→図11(b)に示した移動モード時の処理動作が示されている。例えば所定のメニュー画面に対する操作などによって移動モードが設定されると、データベース駆動部14は、ステップS601において対角点Poa1、2の指定操作を待機する。つまり、現在表示中である四角形の描画画像

DRの対角点にはば一致するとされる座標位置に対して、操作体（ここではユーザの手となる）が検出されたか否かが判別される。ここで、ユーザによる対角点Poa1、2の指定操作があったことが判別されると、以降の対角点Poa1、2の移動状態を監視し、ステップS602→S603の処理として、逐次、対角点Poa1、2の移動に応じて、その移動方向情報Dmvと、移動量情報Qmvを検出する。そして、この移動方向情報Dmvと、移動量情報Qmvとに基づいて四角形の描画図形DRについて移動が行われるように画像生成部16において移動された図形の画像を生成すると共に、この画像が半透明面2に対して投影表示されるように制御を実行する。

【0069】続いて、図14に回転モード時（図11(a)→図11(c)）の処理動作を示す。四角形の描画画像DRについての回転モード時には、ステップS701において対角点Poa1、2の指定操作を待機し、ここで、対角点Poa1、2の指定操作があったことが判別されると、次のステップS702において、指定された対角点Poa1、2の移動に応じて描画図形の回転角情報Aturを設定する。そして、続くステップS703において、上記ステップS702により求められた回転角情報Aturだけ回転された四角形の描画図形DRの描画処理と、この回転された四角形の描画図形DRをプロジェクタ5により半透明面2に対して投影表示するための制御を実行する。

【0070】図15は、四角形の描画画像DRについての拡大／縮小モード時（図11(a)→図11(d)）の処理動作を示している。この場合も、先ずステップS801において対角点Poa1、2の指定操作を待機しており、対角点Poa1、2の指定操作があったことが判別されると、ステップS802に進んで対角点Poa1、2の移動に応じて拡大／縮小率Rtを設定する。そして、続くステップS803において、上記拡大／縮小率Rtに基づいて拡大又は縮小した四角形の描画画像DRを描画する処理と、この拡大又は縮小された描画画像を半透明面2に対して投影表示するための制御を行うようにされる。

【0071】＜4. 三角形に関する描画＞次に、本実施の形態の描画装置を利用して実現することのできる、三角形に関する描画動作について説明する。図16(a)には、本実施の形態としての三角形の描画操作例が示されている。例えば、所定の操作によって三角形の描画モードとしたうえで、ユーザは、四角形の描画の場合と同様に、両手の親指と人差し指の間に所望の角度（指開き角度Afin1、Afin2）を与えると共に、この場合には、両手の親指と人差し指の付け根の位置が、例えば描画すべき三角形の底辺の両端（端点Pel、Pe2）となるようにして、その両手を半透明面2上に配置する。これにより、半透明面2上には図16(a)に示

ように、ユーザが指定した三角形の底辺の両端の位置と、ユーザが与えた指開き角度 A_{fin1} 、 A_{fin2} により決定された三角形の底辺の両端の角度に従って得られる形状及びサイズによる三角形の描画画像DRが描画されるようにして表示されることになる。

【0072】そして、例えば上記のようにして描画された三角形の描画画像DRを移動、回転、又は拡大／縮小するようなときは、移動モード、回転モード、及び拡大／縮小モードのうちから適宜所望のモードを選択して設定したうえで、例えば、図16(b)に示すようにして、三角形の描画図形DRの底辺の両端に相当する端点 $Pe1$ 、 $Pe2$ を掴むようなイメージで、前述した四角形の描画図形DRのときのようにして両手を半透明面2上で移動させるような操作を行うようにすればよい。

【0073】なお、図16(a)(b)により説明した三角形の描画モード時の処理、及び移動モード、回転モード、拡大／縮小モード時の処理動作は、先に図12～図15に示した四角形の描画画像DRについての処理に準ずることにより実現可能であることからここでは詳しい説明は省略するが、三角形の描画画像DRについての処理時には、対角点 $Poa1$ 、2の代わりに、三角形の底辺の両端に対応する端点 $Pe1$ 、 $Pe2$ の指定操作について検出を行うことになり、また、指開き角度 A_{fin1} 、 A_{fin2} は三角形の底辺の両端の角の大きさとして扱われることになる。

【0074】<5. 楕円形に関する描画>図17(a)には、本実施の形態における楕円形についての描画動作例が示されている。楕円形を描画するのに当たっては、これまでの多角形の描画操作と同様に、両手の親指と人差し指の間に所望の指開き角度 A_{fin1} 、 A_{fin2} を与えながら半透明面2上に配置するようにされるが、この場合には、両手の親指と人差し指の付け根の位置(端点 $Pe1$ 、 $Pe2$)は描画すべき楕円形の長径又は短径のの両端として認識されるものとする。また、上記指開き角度 A_{fin1} 、 A_{fin2} は、描画すべき楕円形の曲率の情報として扱われるように処理が行われる。なお、上記端点 $Pe1$ 、 $Pe2$ が、楕円形の長径又は短径の両端の何れとして設定されるのかについては、上記指開き角度 A_{fin1} 、 A_{fin2} の角度に依るものとする。そして、描画された楕円形の描画画像DRを移動、回転、又は拡大／縮小するようなときは、これまでの多角形の場合と同様に、移動モード、回転モード、及び拡大／縮小モードのうちから所望のモードを選択し、図17(b)に示すようにして、楕円形の描画図形DRの長径の端部とされる位置を端点 $Pe1$ 、 $Pe2$ としてここを掴むようなイメージで両手を半透明面2上で移動させるような操作を行うようにされる。なお、上記楕円形に関する描画、移動、回転、拡大／縮小モード時の処理も、図12～図15に示した四角形の描画画像DRについての処理に準ずることにより実現可能であり、この

場合には、端点 $Pe1$ 、 $Pe2$ を楕円形の長径の端部として扱うと共に、指開き角度 A_{fin1} 、 A_{fin2} に基づいて設定した曲率に従って楕円形を描画することになる。

【0075】<6. 線の変形>これまでは、四角形、三角形などの多角形に関する描画処理及び曲線に関する描画処理を行う場合について説明したが、次に、本実施の形態の描画装置により曲線を変形する場合について説明する。図18には、曲線を変形させるための操作例が示されている。例えば図18(a)に示すように曲線の描画図形DRが表示されている状態で、所定の操作によって変形モードを設定したとする。そして、ユーザはこの図に示すように、例えば自身の手のひらを開くと共に指を閉じた状態で、曲線(描画図形DR)上の任意の位置に対応させて配置する。図18(a)においては、両手のひらがほぼ曲線の描画図形DRの両端に配置された状態が示されているが、この状態では、手のひらのほぼ中心位置が、端点 Pe として認識されることになる。曲線の変形処理の場合、この端点 Pe は、曲線を変形させる際に基準となる移動位置を指定するポイントであり、変形後の曲線は必ず移動操作後の端点 Pe の位置を通過するものとされる。また、このときには、手の指が延びた方向に沿って仮想的に基準接線 L が設定される。このとき、ユーザにとっては、半透明面2上に表示されている曲線(描画図形DR)の両端を掴んだようなイメージを持つことになる。

【0076】例えば、図18(a)に示す状態から、ユーザはあたかも曲線(描画図形DR)を握ませるようなイメージで自身の両手を図18(b)に示すようにして動かしたとする。この場合、手のひらのほぼ中心位置として認識される端点 Pe 、 Pe は、ユーザの手の動きに応じて移動するものとされ、また、基準接線 L 、 L も同様にユーザの手の動きに応じて変化することになる。このようにして操作が行われると、半透明面2に対して表示される曲線は、ユーザの手の動きに追従するようにして撓むようにして変形されていくものとされる。

【0077】上記図18に示す操作による曲線の変形処理のための処理動作について図19のフローチャートを参照して説明する。この処理は、データベースメモリ15に格納されたプログラムに基づいてデータベース駆動部14が実行するものである。曲線の変形処理モードにおいては、先ずステップS901において、操作体が検出されることを待機している。この場合の操作体の検出とは、例えば図18に示すような指を閉じながら延ばした状態の手のひらの形状が検出画像情報として認識されることをいう。なお、たとえ上記のような状態の手のひらの形状が検出されたとしても、その検出位置が描画表示された曲線上にないような場合には、操作体としては認識しないものとする。また、手のひら形状であることの識別は、例えばデータベースメモリ15に格納された

手のひら形状を示すデータと、検出画像情報として得られた画像の形状との一致状態を識別するようにすればよい。そして、ステップS901において操作体が検出された場合にはステップS902に進み、端点Peの位置Posを検出すると共に、検出された手のひら形状の指に沿った方向を識別することにより基準接線Lの傾きGrdを算出する。

【0078】続いて、ステップS903においては、上記ステップS902において算出された端点Peの位置Pos及び基準接線Lの傾きGrdに基づいて、曲線上（描画画像DR）に対して所定規則に従って設定された複数地点の法線を変更するための演算処理を実行する。そして、ステップS904において、上記ステップS903により得られた演算結果に基づいて曲線を変形するための描画処理を実行すると共に、変形された曲線を図18（b）に示すようにして表示させるための制御を実行することになる。なお、この図には示さないが、例えば途中で所定のメニュー操作等を行えば曲線の変形処理モードを抜けることができるようにされている。

【0079】＜7. 図形の移動操作例＞また、本実施の形態の描画装置としては、次のようにして半透明面2に対して表示された画像や図形を移動させることも可能である。図20（a）には、一例として飛行機を描いた描画画像DRが表示されている。なお、ここでの描画画像は特にユーザの操作により描画されたものに限定されず、例えば単にデータベースメモリ15に格納されているサンプルのような画像データに基づいて表示されるものであっても構わない。ここで、所定の操作によって表示画像の移動モードが設定されている状態で、例えば図20（a）に示すように、半透明面2において描画画像DRが表示されているほぼ正面位置にユーザ自身が近づき、ここから、図20（b）に示すように、ユーザ自身が半透明面2の前で移動したとする。この場合には、このユーザ自身の身体の画像を移動のための位置指定情報として扱うことにより、ユーザの半透明面2の前面での左右方向への動きに追従するようにして、描画画像DRが移動するように表示されるものである。

【0080】＜8. 図形の拡大／縮小操作例＞また、本実施の形態においては、図21（a）（b）に示すような操作によっても図形の拡大／縮小を行わせることが可能である。例えば図21（a）には、ユーザが半透明面2の前で両腕を広げたり閉じたりする動作を行うことで、これに応答して半透明面2に対して表示された描画画像DRが拡大又は縮小されるという操作形態が示されている。図21（b）には、ユーザが半透明面2に近づくと描画図形DRが拡大表示され、遠ざかると描画図形DRが逆に縮小されるという操作形態が示されている。ここでは、フローチャートなどによる詳しい処理動作の説明は省略するが、図21（a）の場合には、制御装置6において検出画像情報に基づいて人体の腕の開閉状態

が認識可能のように構成し、この腕の開き方の度合いを拡大／縮小率に変換して画像処理を行うようにすればよい。また、図21（b）の場合であれば、前述のように半透明面2からの距離に応じて検出画像情報として得られる検出対象（ここでは人体とされる）の部分の画像レベルが変化することを利用して、この画像レベルの変化を拡大／縮小率に変換してやればよいことになる。なお、図21（a）（b）において表示される画像も特にユーザが描画したものには限定されることなく、予め用意された画像データを利用して表示されたものであっても構わない。また、実際の利用形態としては、例えば地図などを表示させ、所定の操作によって拡大／縮小中心位置を決定した上で、上記図21（a）（b）の何れかに示すような操作を行うことにより、地図上における任意の領域を拡大／縮小表示させることなどが考えられる。

【0081】＜9. ホワイトボード機能＞また、これまで説明してきた本実施の形態の描画装置を、例えば会議や教育などの現場や掲示板等として用いられるホワイトボードとして利用することが考えられるが、この場合には、次のような機能を与えることが考えられる。図22は、ホワイトボードの文字書き込み面として機能する半透明面2が示されている。なお、この図には示さないが、例えば半透明面2の背面側では図1に示した各装置が配置されているものとする。図1に示した本実施の形態の描画装置の構成では、例えばデータベースメモリに格納されている画像データを利用して半透明面2に対する投影表示を行わせることが可能とされるが、図22にはこのような機能を応用した利用例が示されている。例えば、図22（a）には、ユーザが半透明面に対して、例えば指や何らかのペン形状の物理対象等を用いてフリーハンドにより描画図形DRを描いた状態が示されている。ここでは、フリーハンドではあるが描画図形DRとして四角形が描かれたものとする。なお、フリーハンドでなくとも、先に図7や図10に示した操作方法によって四角形を描画しても構わない。この場合、制御装置6においてホワイトボードである半透明面2に対して四角形が描画されると認識した場合、半透明面2に対して所定の操作内容に従ったメニュー画面を表示するようにされている。これにより、四角形が描画された場合には、図22（b）に示すように所定内容のメニュー画面Mが表示されることになる。なお、このときには、例えばユーザ四角形の描画図形DRを描画した位置に対応してメニュー画面Mが表示されるようにすることができる。また、メニュー画面Mが表示された段階では図22（a）に示す描画図形DRは消去されればよい。

【0082】図23は、上記図22に示したメニュー画面呼び出し動作を実現するための制御装置6の処理動作を示すフローチャートである。なお、この場合には、ホワイトボードの描画動作として、少なくとも図9により

説明したように、ユーザがポインティングした位置に対応して線を描画することができるように構成されているものとする。このルーチンにおいては、先ずステップS1001において何らかの描画図形が描画されるのを待機しており、描画が行われたと判別されると、ステップS1002において描画された図形の形状を識別することが行われる。そして続くステップS1003において、識別された描画図形の形状がメニュー画面表示を呼び出すのに適合する四角形であるか否かが判別される。なお、ここでは描画図形の四角形であるか否かを判別する単なる形状判別に加えて、例えばメニュー画面表示を呼び出すのには所定以上の面積を有する四角形が要求されるものと規定されているような場合には、描画図形が四角形であることとその面積が所定以上であることの2つの要件を満たした場合に肯定結果が得られるように構成されることになる。また、描画画像がフリーハンドにより描かれたものである場合には、厳密には四角形とはいえない場合のことのほうが多いが、ある程度の曲率による曲線や直線の屈曲率は直線として見なすように処理を実行することで、四角形として認識できるようにすればよい。そして、ステップS1003において肯定結果が得られたのであればステップS1004に進み、所定のメニュー画面を表示させるための処理を実行する。この際、例えば表示制御として四角形の描画画像DRが描かれた位置にほぼ対応するようにしてメニュー画面Mを表示させたり、更には、ある程度の所定範囲内であれば、四角形の描画画像DRが描かれたサイズにほぼ対応するサイズによりメニュー画面を表示させるように構成することも可能である。

【0083】一般のホワイトボードでは、例えばマーカーペンなどにより文字や絵を描くと共に、白板ふきなどの道具を利用して既に描かれた文字や絵を消去することが行われているが、本実施の形態の描画装置をホワイトボードとして機能させる際には、次のようにして同様のことを行うことが可能である。

【0084】例えば、図24(a)に示すように、ユーザが描画用ペンPenを利用してホワイトボード(半透明面2)上に文字等を書き込むような操作をしたとする。この場合、描画用ペンPenのペン先は、検出画像情報として画像による検出が行われたときに、その画像領域として予め設定されたしきい値よりも小さくなるようなサイズであるものとされる。そして、このような所定のしきい値よりも小さいとされる操作体が検出された場合には、この操作体により指定される位置に従って例えば線による描画を行っていくようにされる。これにより、描画用ペンPenのペン先の軌跡に従って、線状の描画画像として文字等が表示されることになる。図24(a)では、ユーザが描画用ペンPenを用いたことにより、何らかの文字等が半透明面2上に書き込まれたかのようにして表示された状態を「○○○○○○○」によ

り表している。なお、本実施の形態においては、赤外線を反射可能な物理対象であれば操作体の種類は問わないので、上記描画用ペンPenとしては単にペン形状を有するような個体であればよいことになる。従って、上記しきい値さえ満足すれば当然のこととして描画用ペンPenの代わりにユーザの指等を用いることも可能である。

【0085】そして、半透明面2(ホワイトボード)に対して描かれた内容を消去するには、例えば図24

(b)に示すように、検出画像情報として検出されたときにその画像領域が所定のしきい値を超えるようなサイズの消去板Erを用意する。この消去板Erも、描画用ペンPenと同様に赤外線を反射可能で、かつ、上記しきい値を超えて画像として検出されるだけのサイズを有するような物理対象であればよい。従って、所定のしきい値さえ上回るサイズであれば、例えばユーザ自身の手のひらを消去板Erの代わりに用いてもよい。そして、例えばユーザが消去板Erを用いて、半透明面2上をなぞるように動かしたとすると、消去板Erの軌跡となる領域においては、これまで描かれた文字や絵が消去され、所定の初期画像が表示されることになる。例えば、初期画像として非表示の状態が設定されていたのであれば、消去板Erでなぞられた半透明面2上の部分は非表示となる。また、例えば初期画像として地図などが表示され、その地図上に対してユーザにより描かれた文字や絵が表示されているような状態では、消去板Erでなぞった文字や絵が消去されて元の地図の画像が表示されることになる。

【0086】図25は、上記図24にて説明した操作を実現するための処理動作を示すフローチャートである。このルーチンにおいては、先ずステップS1101において操作体が検出されるのを待機しており、ここで操作体が検出されたのであれば、ステップS1102に進んで、上記操作体のサイズ(面積)Sが所定のしきい値aよりも小さいか否かについて判別を行う。このしきい値aは、描画用のポインタ(描画用ペンPen又は指)としての操作体を検出するために設定された値とされる。そして、ステップS1102において肯定結果が得られた場合には、操作体は描画用のポインタであるとして、ステップS1103に進み、操作体の検出位置(座標)の移動に追従するようにして半透明面2の領域に対して描画が行われていくように処理を実行することになる。

【0087】これに対して、ステップS1102において否定結果が得られた場合には、ステップS1104において、操作体のサイズSがしきい値bよりも大きいのか否かについて判別が行われる。このしきい値bは、消去用のポインタ(消去板Erもしくは手のひらなど)としての操作体を検出するためのものとされる。ここで、否定結果が得られた場合にはこのルーチンを抜けることになるが、ステップS1102及びS1104にて否定結

果が得られる場合とは、その操作体のサイズが描画用ポイントと消去用ポイントの何れのサイズにも該当しない場合であり、この場合には特に描画処理も消去処理も実行しないようにされる。ただし、しきい値 a 、 b に同一の値が設定されていれば、検出された操作体は描画用ポイントか消去用ポイントの何れかとして必ず認識されることになる。ステップ S1104 において肯定結果が得られた場合には、検出画像情報内において操作体が発見された領域については初期画像を表示するように制御を行う。つまり、見かけ上は消去用ポイントがなかった半透明面 2 の部分において描画画像が表示されていれば、これが消去される代わりに初期画像が表示されることになる。

【0088】<10. 他の実施の形態としての描画装置の構成>ところで、本実施の形態の描画装置としては、図 1 に示す構成から赤外線 LED パネル 3 を省略することも可能である。たとえば、本発明に基づく描画装置を屋外などの外光の強い環境で使用する場合、たとえば日中の自然光に含まれる赤外線が強いために、図 1 に示すような赤外線 LED パネル 3 から照射される赤外線光を操作情報検出用の光源とする構成では、赤外線 LED パネル 3 から照射される赤外線光の強度が自然光に含まれる赤外線に対して相対的に弱まるので、場合によっては適切な操作情報の検出が行われない（つまり操作情報を認識可能な適正な検出画像情報が得られない）可能性がある。そこで、このような場合には、赤外線 LED パネル 3 を省略し、その代わりに自然光に含まれる赤外線光を操作情報検出用の光源として利用することができる。この場合、検出画像情報を得るために必要な基準入力画像レベル L_{int} は、例えば接近体及び操作体等の検出対象が無い（半透明面 2 に対して何の操作も行われていない）とされる状態のもとで、その前面側から半透明面 2 を透過して CCD カメラ 4 において撮像される撮像信号から得た画像情報に基づいて検出するようにされる。

【0089】そして、例えば半透明面 2 に対して何らかの操作が行われるとすると、このときの半透明面 2 における接近体及び操作体などの部分を CCD カメラ 4 側からみた場合には、接近体及び操作体などにより自然光の赤外線が遮られることから、これを自然光に含まれる赤外線光の影として見ることができる。本実施の形態の制御装置 6 では、基準入力画像レベル L_{int} に対して、画像レベルがより低くなる（暗くなる）ようにして変化する画像情報を操作情報として扱うことになる。この場合、図 2 に示す制御装置 6 の内部構成としては、赤外線 LED パネル 3 が省略されたことに応じて、LED 駆動部 10 が設けられないことになる。

【0090】また、本実施の形態の描画装置としては、図 1 に示す構成において、例えば赤外線 LED パネル 3 の代わりにマイクロ波発生器を設け、また、CCD カメラ 4 の代わりにマイクロ波受信器を設けて構成すること

も考えられる。この場合、図 2 に示す制御装置 6 においては、LED 駆動部 10（図 1 参照）の代わりに、マイクロ波発生器を駆動するためのマイクロ波駆動回路が備えられる。また、マイクロ波受信器から供給される受信マイクロ波を入力して例えば所定形式のデータに変換して出力する画像信号入力回路と、この画像信号入力回路から供給されるマイクロ波の受信データを入力して所要の処理を行うことにより、例えば検出画像情報を得ると共にこの検出画像情報に基づいて操作情報を得る入力データ処理回路が設けられる必要がある。画像信号入力回路及び入力データ処理回路は、それぞれ図 2 に示す画像入力部 11 及び入力画像処理部 12 に代わる機能回路部である。また、操作情報検出用の媒体としてマイクロ波を利用するため、CCD カメラ 4 に備えられた赤外線透過フィルタ 4a や、プロジェクタ 5 に備えられた赤外線遮断フィルタ 5a は不要となる。

【0091】このように、それが照射された物体に反射する性質を有するマイクロ波のような媒体を操作情報の検出に利用するように構成しても、これまで説明してきた実施の形態（赤外線を操作情報の検出に利用した例）と同様にして本発明としての情報入力装置を構成することが可能である。

【0092】なお、これまで説明してきた描画方法等により半透明面 2 に表示された描画図などの画像情報は、図 2 に示したプリンタ 20 を利用して印刷出力することが可能とされている。

【0093】また、本発明に基づいて構成される描画装置において各種描画動作を実現するための操作方法及び制御処理動作は、これまでの説明の内容に限定されるものではなく、本発明としての入力装置の利点を活かした操作方法や制御処理方法等は他にも各種考えられるものである。また、図 1 においては音声出力系の図示は省略したが、本発明の実施の形態としての描画装置において、各種インタラクティブな応答を音声により行うことも考えられる。

【0094】

【発明の効果】以上説明したように本発明は、所定波長帯域の光又は電磁波を反射するなどしてこれに状態変化（この状態変化が検出画像情報として反映される）を与えることのできる物体であれば、操作を行うための操作体として成立するものである。つまり、操作のために特殊なポインティングデバイスを必要としないことになる。従ってこれまでの説明のように、例えばユーザ自身の手や指を用いることによって描画操作を行うことが可能とされる。

【0095】また、半透明面に近い位置（例えば半透明面の前面の中空位置）で操作体が発見可能なので、操作方法としても、操作パネルである半透明面に対して操作体を接触させることなくその前面の空間において操作を行って描画図形を描いたり、半透明面に接近してくる物

体を認識することにより、例えば描画図形に対する何らかの編集処理を行わせるといったこともできることになる。

【0096】また、画像情報に基づいて操作情報を検出するので、操作体が画像変化として認識される限り、画像形状に基づいた操作情報の抽出、及び複数の操作情報の同時抽出が可能であるため、例えば両手の操作により図形の形状やサイズを決定するようにして描画を行うこと可能となり、また、操作体のサイズに応じて適宜異なる描画に関する処理動作を実行させることが可能になる。

【0097】また、本発明の半透明面は操作パネル及び表示パネルとして機能するため、ユーザの半透明面に対する指などの動きに追従するようにして描画表示を行うことが可能となり、直接的な描画操作が実現されることになる。また、従来のタッチパネルや各種表示デバイスとは異なり、半透明面のサイズの大型化も安価で容易に実現されることになり、例えばこれまで説明したような操作方法を採る場合には特に有効となる。

【0098】このように本発明は、操作情報の入力に際して上記のごとき自由度を与えると共に、表示パネルとして兼用可能な操作パネルとして大型化されたものを容易に提供できるようにすることで容易にインタラクティブな入出力環境が強化拡大され、この環境下で構築される描画システムとしても、これまでにないような操作形態とこれにตอบสนองした表示形態を提供することが可能となるという効果を有している。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態としての描画装置の構成例を示す概念図である。

【図2】本実施の形態の描画装置に備えられる制御装置の内部構成を示す図である。

【図3】基準入力画像レベルを検出及び保持するための処理動作を示すフローチャートである。

【図4】検出画像情報を生成するための処理動作を示すフローチャートである。

【図5】本実施の形態の描画装置における基本的な操作例を示す説明図である。

【図6】図5に示す操作を実現するための処理動作を示すフローチャートである。

【図7】本実施の形態の描画装置における基本的な描画操作例を示す説明図である。

【図8】図7に示す描画操作を実現するための処理動作を示すフローチャートである。

【図9】線についての描画操作を示す説明図である。

【図10】本実施の形態の描画装置における四角形の描画操作を示す説明図である。

【図11】四角形の描画画像についての編集のための操作例を示す説明図である。

【図12】図10に示す四角形描画モード時の処理動作を示すフローチャートである。

【図13】図11に示す四角形の描画画像についての移動モード時の処理動作を示すフローチャートである。

10 【図14】図11に示す四角形の描画画像についての回転モード時の処理動作を示すフローチャートである。

【図15】図11に示す四角形の描画画像についての拡大／縮小モード時の処理動作を示すフローチャートである。

【図16】三角形についての描画及び編集操作を示す説明図である。

【図17】楕円形についての描画及び編集操作を示す説明図である。

【図18】曲線の変形操作例を示す説明図である。

20 【図19】図18に示す操作を実現するための処理動作を示すフローチャートである。

【図20】表示画像の移動操作例を示す説明図である。

【図21】表示画像の拡大／縮小操作例を示す説明図である。

【図22】本発明の描画装置をホワイトボードとして機能させた場合の操作例を示す説明図である。

【図23】図22に示す操作を実現するための処理動作を示すフローチャートである。

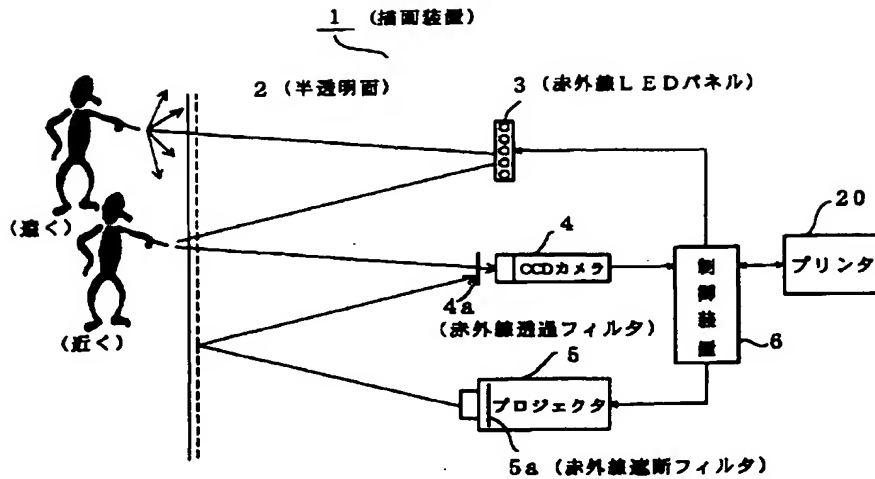
30 【図24】本発明の描画装置をホワイトボードとして機能させた場合の他の操作例を示す説明図である。

【図25】図24に示す操作を実現するための処理動作を示すフローチャートである。

【符号の説明】

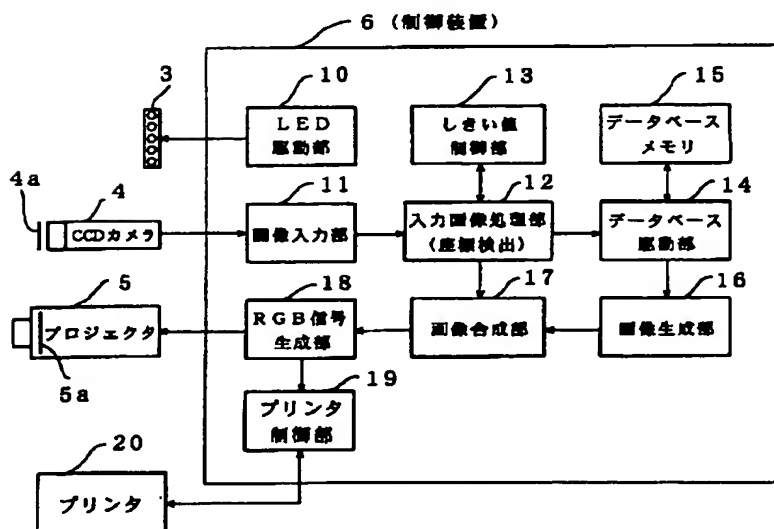
1 描画装置、2 半透明面、3 赤外線LEDパネル、4 CCDカメラ、4A 第1CCDカメラ、4B 第2CCDカメラ、5 プロジェクタ、6 制御装置、10 LED駆動部、11 画像入力部、12 入力画像処理部、13 しきい値制御部、14 データベース駆動部、15 データベースメモリ、16 画像生成部、17 画像合成部、18 RGB信号生成部、M メニュー画面、DR 描画画像、Po a1、Po a2 対角点、Af in1、Af in2 指開き角度、Pe、Pe1、Pe2 端点

【図1】

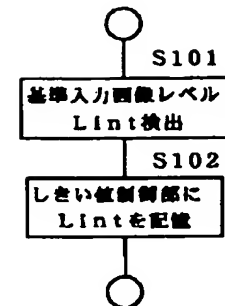


第1の実施の形態

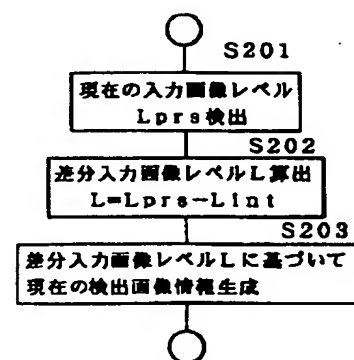
【図2】



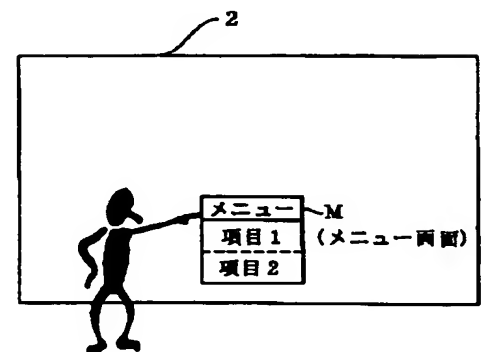
【図3】



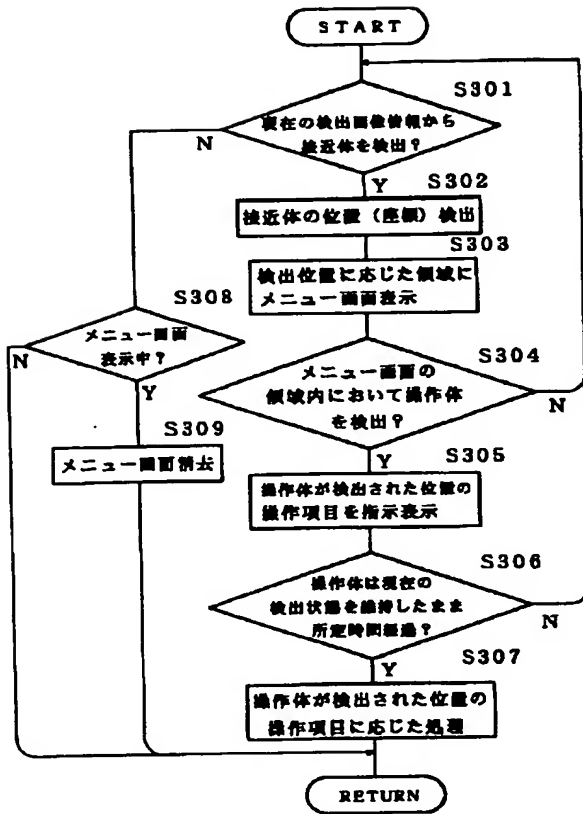
【図4】



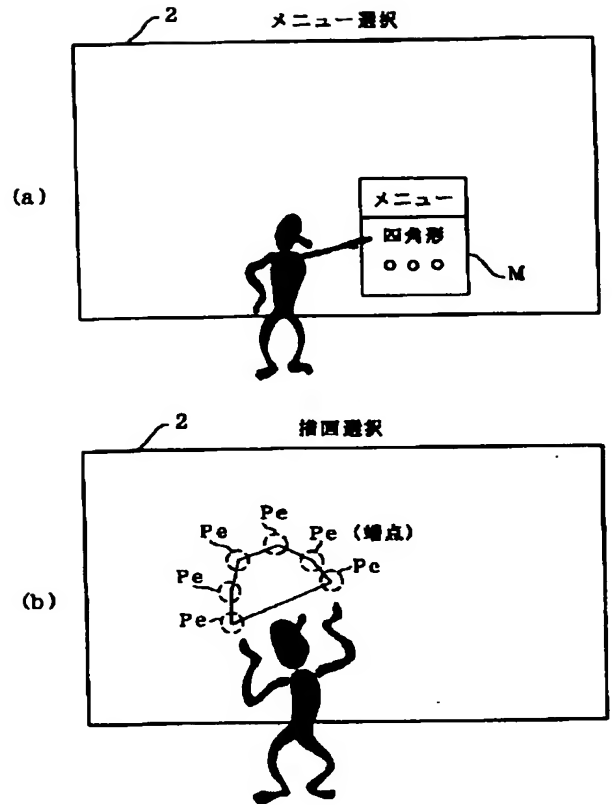
【図5】



【図6】



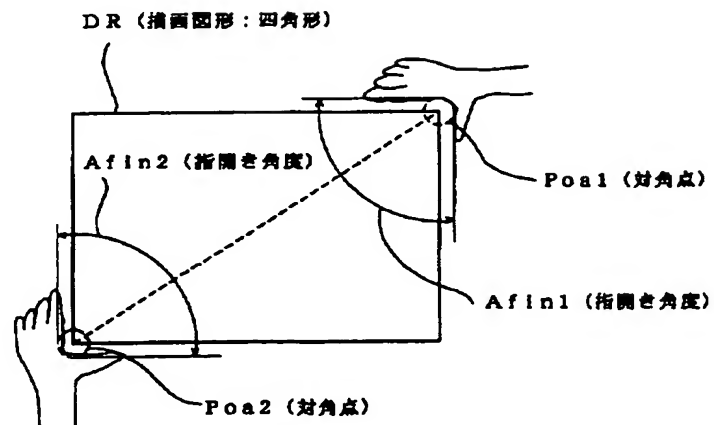
【図7】



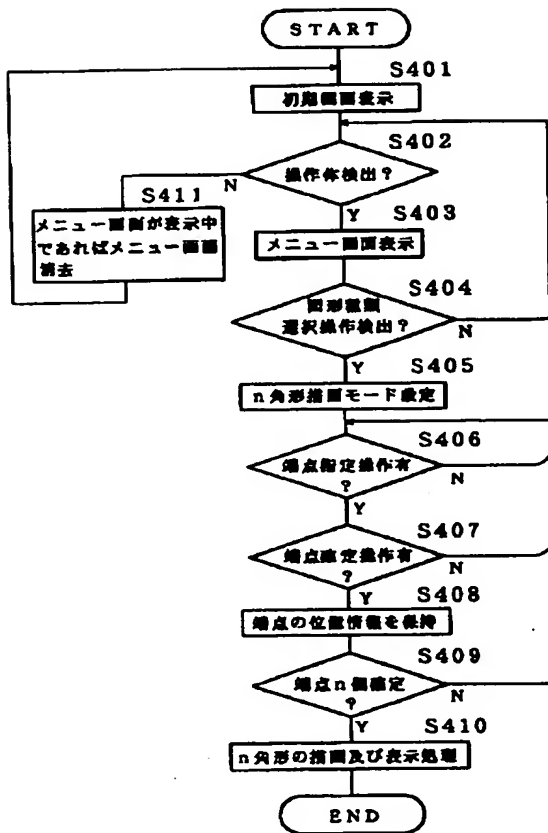
【図9】



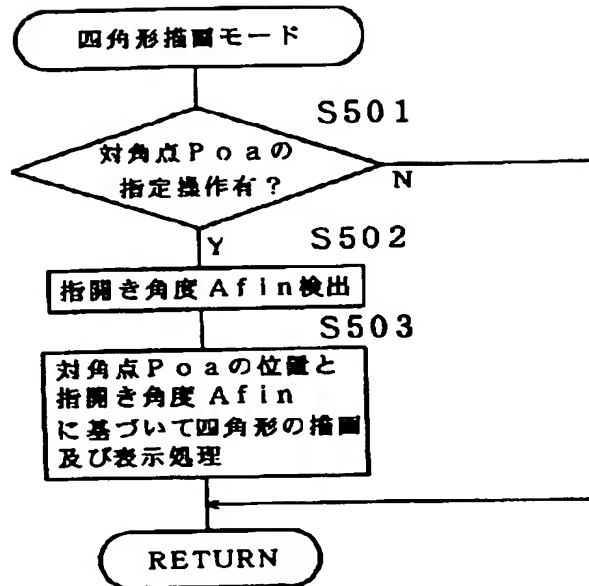
【図10】



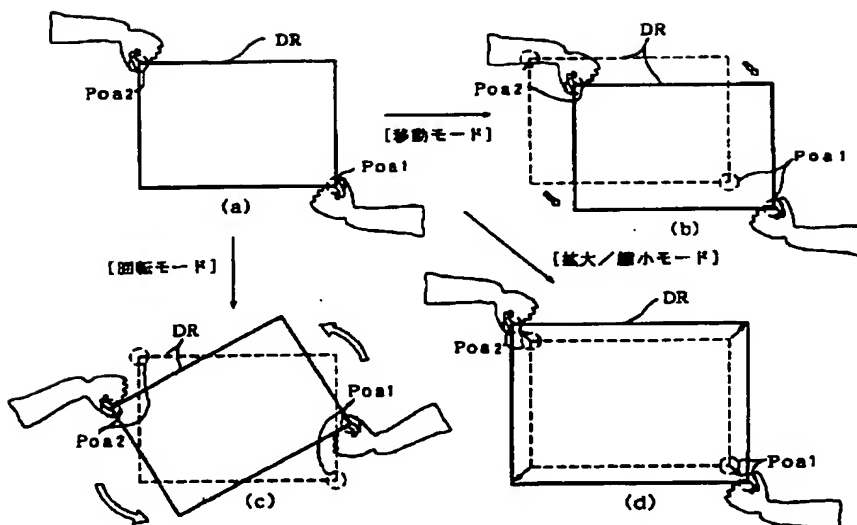
【図8】



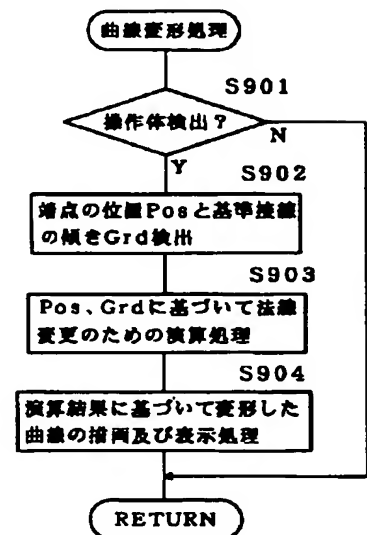
【図12】



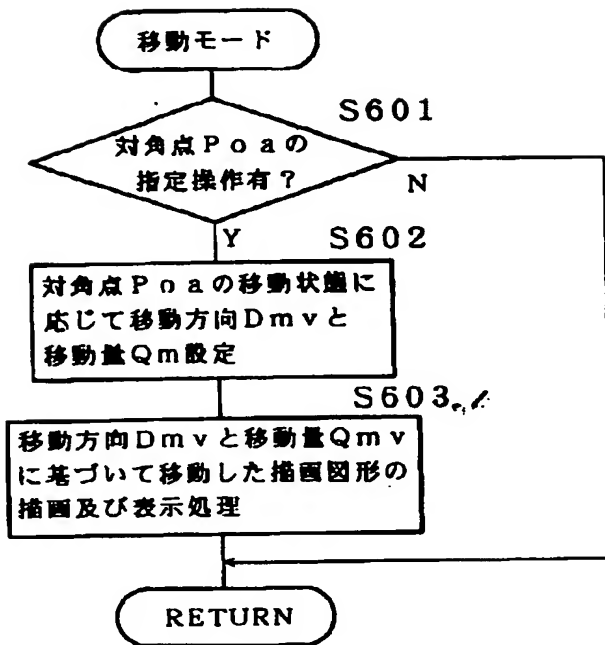
【図11】



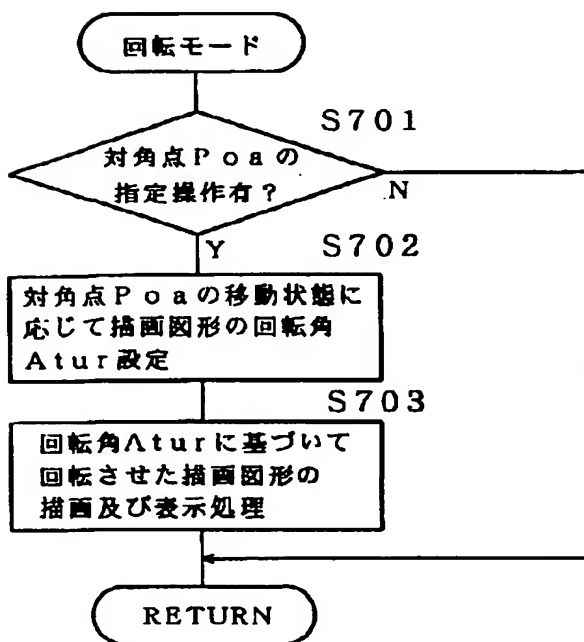
【図19】



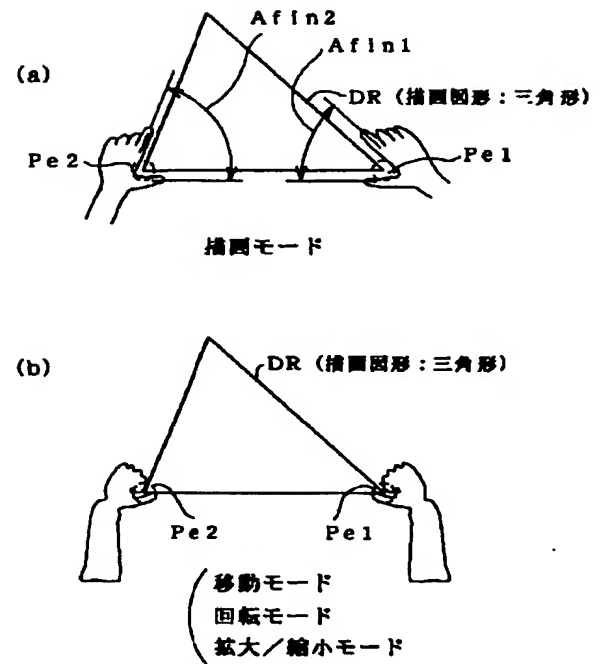
【図13】



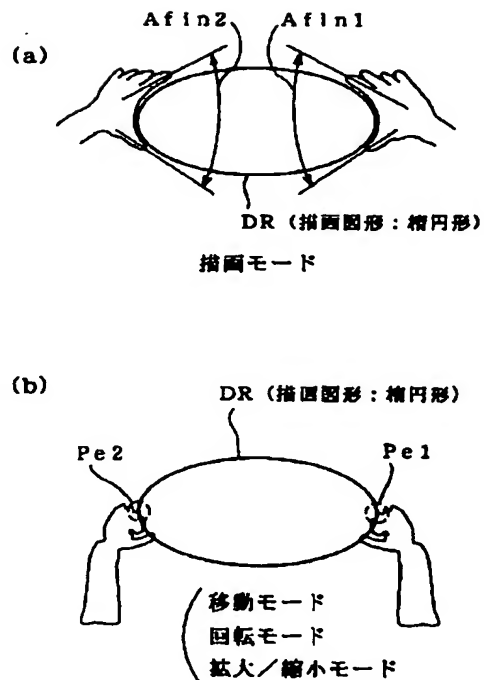
【図14】



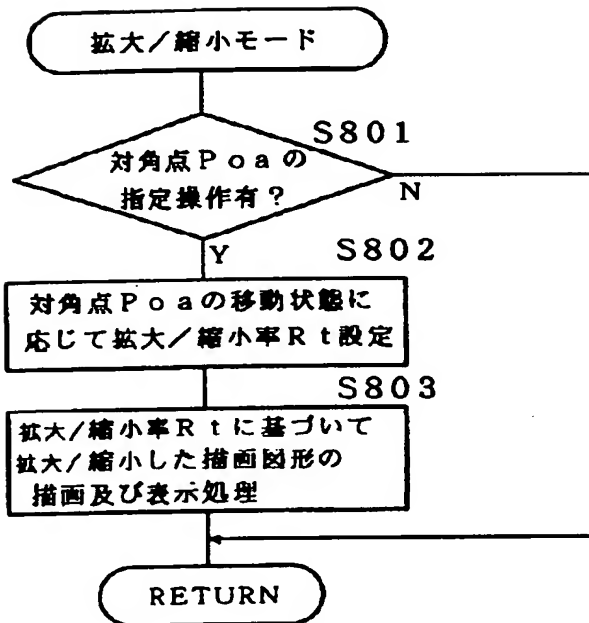
【図16】



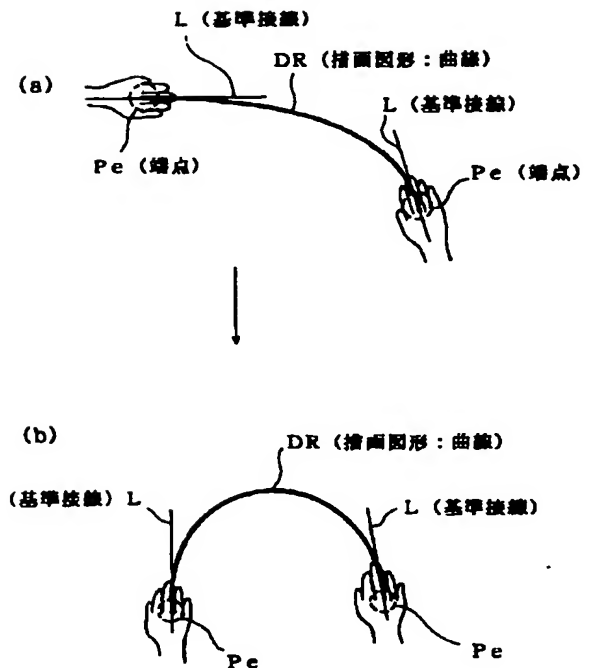
【図17】



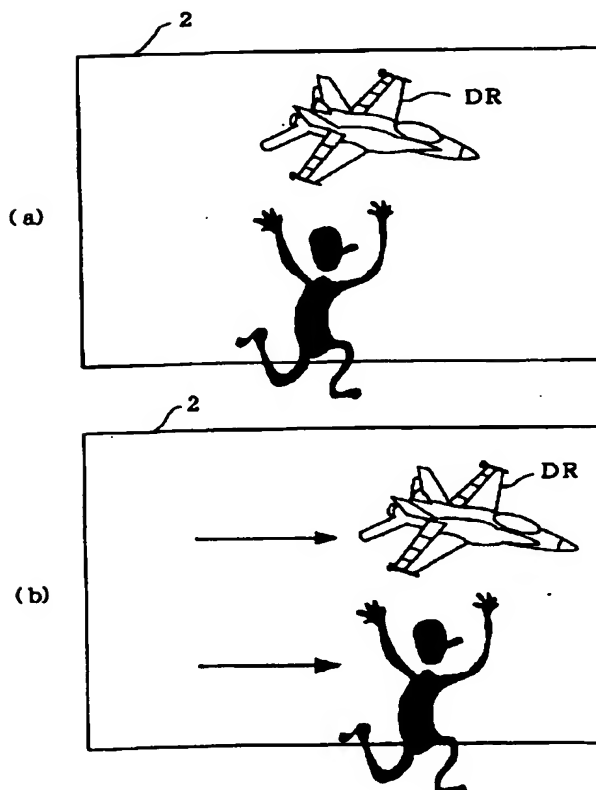
【図15】



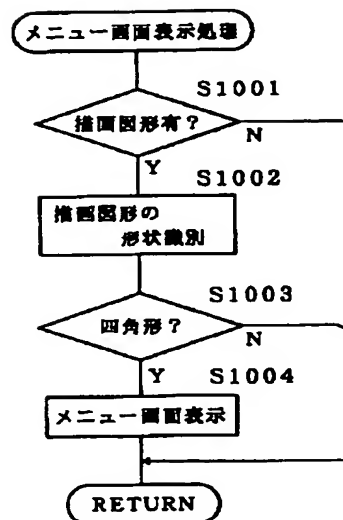
【図18】



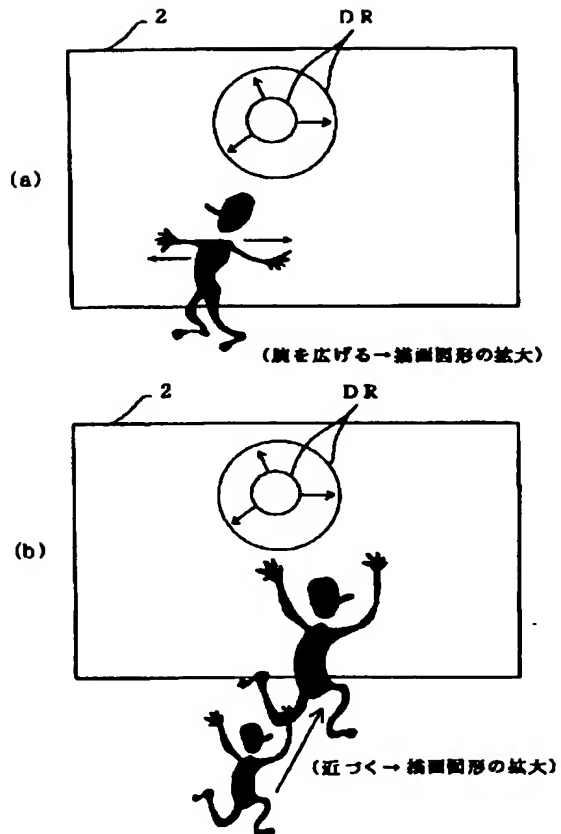
【図20】



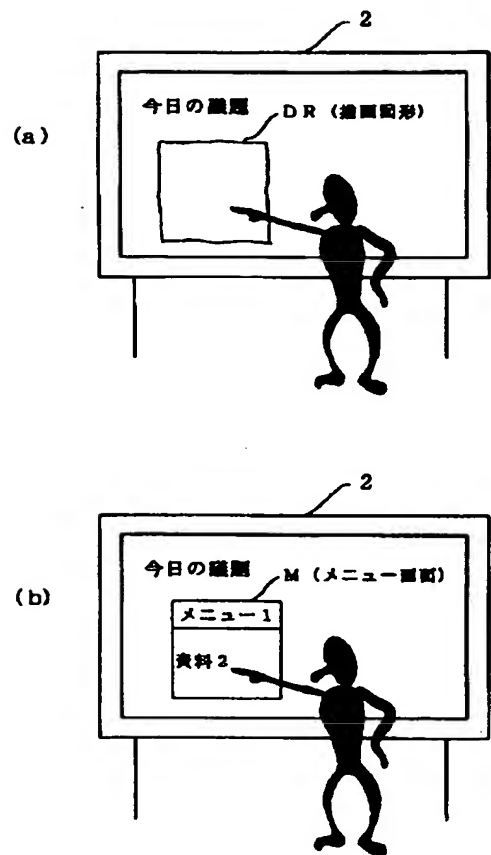
【図23】



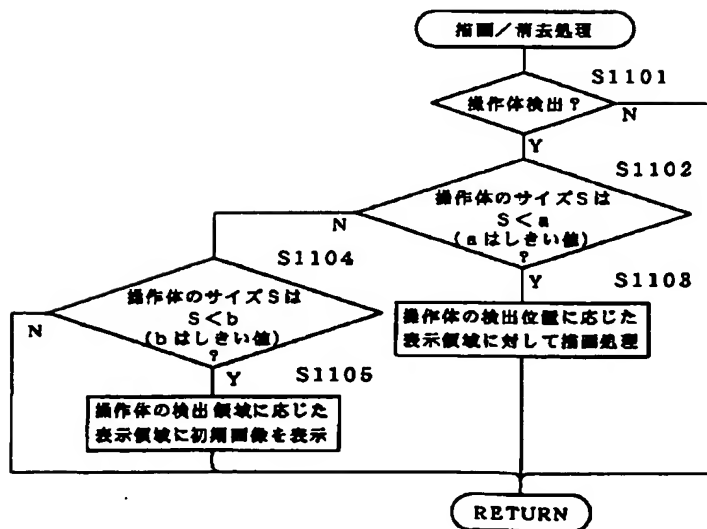
【図21】



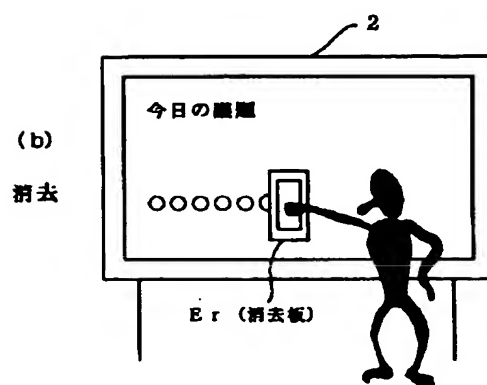
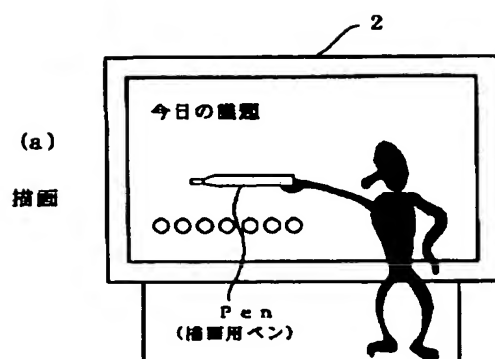
【図22】



【図25】



【図24】



【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載

【部門区分】第6部門第2区分

【発行日】平成16年11月4日(2004.11.4)

【公開番号】特開平11-38949

【公開日】平成11年2月12日(1999.2.12)

【出願番号】特願平9-189990

【国際特許分類第7版】

G 0 9 G 5/00

G 0 6 F 3/033

G 0 9 G 5/08

【F I】

G 0 9 G 5/00 5 1 0 H

G 0 9 G 5/00 5 5 0 C

G 0 6 F 3/033 3 5 0 G

G 0 9 G 5/08 T

【手続補正書】

【提出日】平成15年11月10日(2003.11.10)

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】発明の名称

【補正方法】変更

【補正の内容】

【発明の名称】描画装置、及び描画方法

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】

半透明面と、

上記半透明面側の方向から入射する所定の波長帯域の光又は電磁波のみを像として捉える撮像手段と、

上記撮像手段から入力された撮像信号に基づいて、上記半透明面に対して与えられた操作が反映される検出用画像情報を生成し、この検出用画像情報に基づいて識別した操作情報に基づいて所要の制御処理を実行する制御処理手段と、

上記撮像手段が撮像すべき光又は電磁波の波長帯域を含まない可視光による画像を上記半透明面に対して投影表示可能に設けられる投影表示手段とを備え、

上記制御処理手段は、上記操作情報に基づいて描画画像を生成する描画画像生成処理と、この描画画像生成処理によって得られた描画画像が半透明面に投影表示されるための上記投影表示手段に対する表示制御とを実行するように構成されている、

ことを特徴とする描画装置。

【請求項2】

上記制御処理手段は、上記操作情報として位置指定情報を認識し、この位置指定情報の移動軌跡に従うようにして描画するための処理を実行可能に構成されていることを特徴とする請求項1に記載の描画装置。

【請求項3】

上記制御処理手段は、

上記操作情報として得られた位置情報を描画画像上の所定図形の位置指定情報として認識可能とされ、

上記位置情報に対応して検出された検出用画像情報内の特定の画像形状に基づいて方向情報を設定可能とされ、

上記位置指定情報の移動位置及び上記方向情報の変化に基づいて、上記所定図形について移動、方向変更、および／または変形を行う描画処理を実行可能なように構成されていることを特徴とする請求項1に記載の描画装置。

【請求項4】

上記制御処理手段は、

上記操作情報に従って描画した描画画像の形状が予め規定された所定形状に該当すると判別した場合には、所定の画像を作成して、上記投影表示手段により投影表示させるための制御を実行するように構成されていることを特徴とする請求項1に記載の描画装置。

【請求項5】

上記制御処理手段は、

上記検出用画像情報内において操作情報として認識される操作情報画像のサイズが所定以下である場合には、この操作情報画像により指定される位置に対応する半透明面上の位置に対して描画が行われるようにし、

上記操作情報画像のサイズが所定以上である場合には、この操作情報画像により指定される位置に対応する半透明面上の位置に対して予め設定された初期画像が表示されるように、描画処理及び上記投影表示手段に対する表示制御を実行することを特徴とする請求項1に記載の描画装置。

【請求項6】

半透明面側の方向から入射する所定の波長帯域の光又は電磁波のみを像として捉える撮像動作と、

上記撮像動作により得られる撮像信号に基づいて、上記半透明面に対して与えられた操作が反映される検出用画像情報を生成し、この検出用画像情報に基づいて識別した操作情報に基づいて実行される所要の制御処理と、

上記撮像動作として撮像すべき光又は電磁波の波長帯域を含まない可視光による画像を上記半透明面に対して投影表示動作と実行させるように構成したもとで描画を行うための描画方法であって、

上記制御処理として、

上記操作情報に基づいて描画画像を生成する描画画像生成処理と、

上記描画画像生成処理によって得られた描画画像を上記半透明面に投影表示させるための表示制御と、

を実行可能に構成したことを特徴とする描画方法。

【手続補正3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0001

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0001】

【発明の属する技術分野】

本発明は、インタラクティブな入出力が可能な表示システムを利用して描画を実現するための描画装置、及び描画方法に関するものである。

【手続補正4】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0011

【補正方法】削除

【補正の内容】